

TEMA 3: TRANSMISIÓN DIGITAL

EN LA BANDA DE BASE

3.1- INTRODUCCIÓN

3.2- DETERMINACIÓN DEL RECEPTOR ÓPTIMO: FILTRO ADAPTADO

3.3- REPRESENTACIÓN VECTORIAL: CANAL VECTOR

3.3.1- CONSTELACIONES

3.3.2- CRITERIOS DE DECISIÓN

3.3.3- SIMPLIFICACIÓN DEL RECEPTOR ÓPTIMO

3.4- PRESTACIONES

3.4.1- PROPIEDADES DE LA PROBABILIDAD DE ERROR

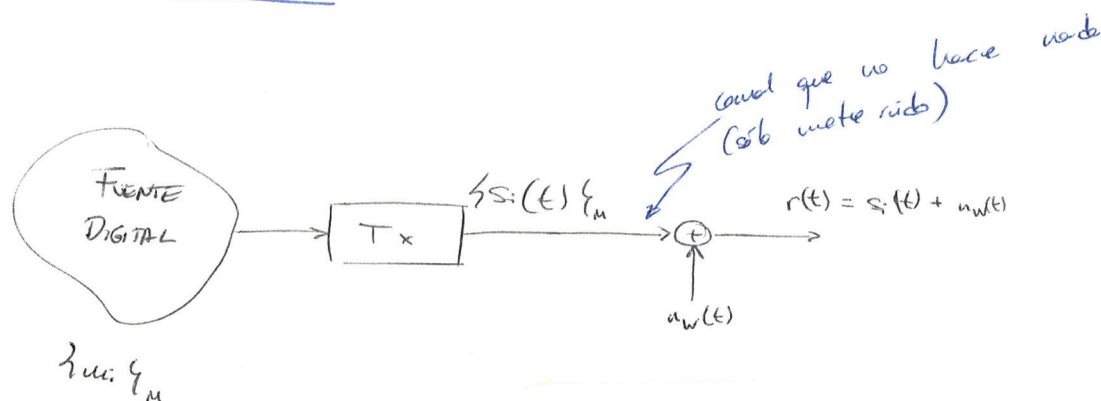
3.4.2- CÁLCULO PARA DETERMINADAS CONSTELACIONES

3.5- MODELOS ESPECIALES

3.5.1- EFECTO DEL FILTRADO

3.5.2- EFECTO DEL RUIDO COLOREADO

3.1- INTRODUCCIÓN



ADDITIVE WHITE GAUSSIAN NOISE = AWGN (Norbert Wiener)

Blanco $\Rightarrow$ autocorrelación $\Rightarrow$ el conocimiento estadístico en un instante del tiempo se dice sobre de otros instantes de tiempo.

Objetivos:

1. Construir el receptor, o lo que es lo mismo, definir la regla de decisión.

2. De las prerrogativas (q_e) del receptor

Todo esto con el sistema simplificado anterior. Luego veremos que ocurre con distorsión del canal y con ruido que sea blanco.

3.2- DETERMINACIÓN DEL RECEPTOR ÓPTIMO:

FILTRO ADAPTADO

Sequencia financiera del tiempo tales que $t \in [0, T]$

Construimos la fdp en cada muestra que tiene al muestrear para llegar a la fdp conjunta.

Esto lo tenemos en el tema anterior para una sola muestra.

Muestreamos en espacio AT y tenemos N muestras. Usamos el criterio MAP.

$$\begin{aligned}
 & \text{dado } k=0:N-1 \quad \left\{ \begin{array}{l} \rightarrow r(t_k) = r_k \\ \rightarrow s_i(t_k) = s_{ik} \\ \rightarrow u_w(t_k) = u_{wk} \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} r_k = s_{ik} + u_{wk} \\ (s_i, u_i) \end{array} \right.
 \end{aligned}$$

$$p_{nk}(u_i) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{n^2}{2\sigma^2}} \quad (s_i, u_i) \longrightarrow p(r_k/u_i)$$

$$p_k(r) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{(r-s_{ik})^2}{2\sigma^2}}$$

Intuição metafísica:

$f(x)$ no es una función sino un número:

$$\begin{aligned} f(x): \mathbb{R} &\longrightarrow \mathbb{R} \\ x &\longrightarrow f(x) \end{aligned}$$

Y así, este se ha acelerado y me he perdido

Passo:

$$[1] \quad p(r_k/u_i)$$

$$\longrightarrow \bar{r} = [r_1 \dots r_N]^T$$

$$[2] \quad p(\bar{r}/u_i)$$

$$[3] \quad \text{MAP} \quad \hat{u} = \max_i (p(r/u_i) \cdot p_i)$$

$$[4] \quad \Delta t \longrightarrow 0$$

$$p(r_k/u_i) \longrightarrow p(\bar{r}/u_i) = p(r_1, \dots, r_N/u_i)$$

r_k independentes

$$\Rightarrow p(\bar{r}/u_i) = p(r_1/u_i) \dots p(r_N/u_i)$$

$$\left[\begin{aligned} p(r_1/u_i) &= \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{(r_1-s_{i,1})^2}{2\sigma^2}} \\ &\vdots \\ p(r_N/u_i) &= \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{(r_N-s_{i,N})^2}{2\sigma^2}} \end{aligned} \right.$$

$$p(r/m_i) = \left(\frac{1}{\sigma \sqrt{2\pi}} \right)^N \cdot \exp \left(-\frac{1}{2\sigma^2} \sum_{k=1}^N (r_k - s_{i,k})^2 \right)$$

$$\hat{u} = \max_i \left(\left(\frac{1}{\sigma \sqrt{2\pi}} \right)^N e^{-\frac{1}{2\sigma^2} \sum_{k=1}^N (r_k - s_{i,k})^2} \cdot p_i \right)$$

↓
momento constante

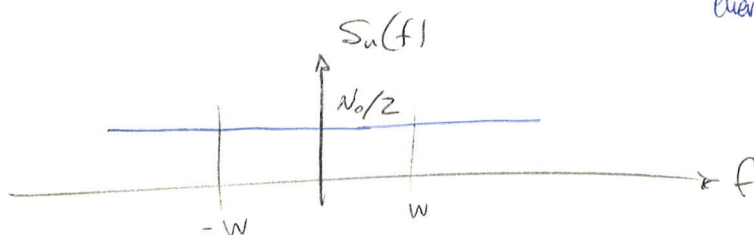
$$\begin{aligned} &\stackrel{Lu}{=} \max_i \left(-\frac{1}{2\sigma^2} \sum_k (r_k - s_{i,k})^2 + \ln p_i \right) \\ &= \max_i \left(-\sum_k (r_k^2 + s_{i,k}^2 - 2r_k s_{i,k}) + 2\sigma^2 \ln p_i \right) \\ &= \max_i \left(\sum_k (2r_k s_{i,k} - s_{i,k}^2) + 2\sigma^2 \ln p_i \right) \end{aligned}$$

$$\hat{u} = \max_i \left(\sum_{k=1}^N r_k s_{i,k} - \frac{1}{2} \sum_{k=1}^N s_{i,k}^2 + \sigma^2 \ln p_i \right)$$

$\Delta t > 0$ suficientemente pequeno:

$$\begin{aligned} \hat{u} &= \max_i \left(\sum_{k=1}^N r_k s_{i,k} \Delta t - \frac{1}{2} \sum_{k=1}^N s_{i,k}^2 \Delta t + \sigma^2 \ln p_i \Delta t \right) \\ &= \max_i \left(\int_0^T r(\tau) \cdot s_i(\tau) d\tau - \frac{1}{2} \int_0^T s_i^2(\tau) d\tau + \sigma^2 \Delta t \ln p_i \right) \end{aligned}$$

↑
energia



$$\sigma^2 \rightarrow N_0 \cdot W$$

$$\sigma^2 \cdot \Delta t \rightarrow N_0/2$$

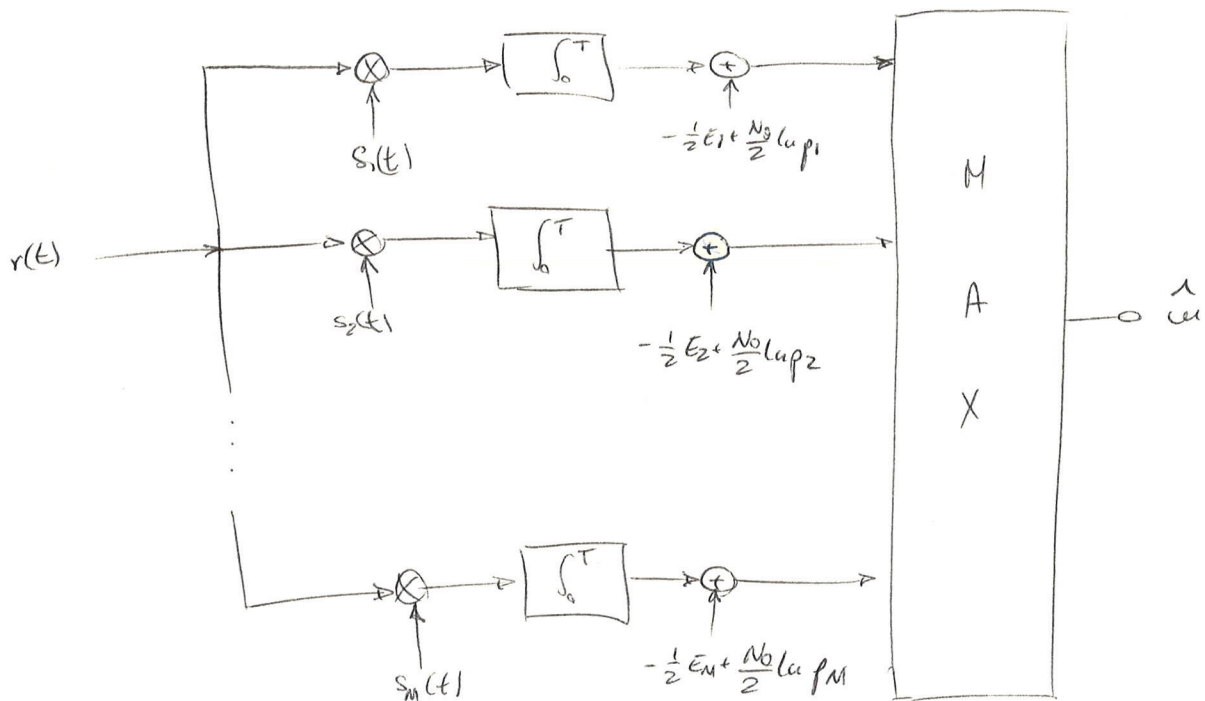
$$(W \cdot \Delta t \leq 1/2)$$

$$\hat{u} = \max_i \left(\int_0^T r(\tau) s_i(\tau) d\tau - \frac{1}{2} E_i + \frac{N_0}{2} \ln p_i \right)$$

Formas de implementación:

- Correladores
- Filtro adaptado

OJO: $\begin{cases} N: \text{n}^\circ \text{ señales recibidas} \\ M: \text{n}^\circ \text{ señales de la fuente (posibles)} \end{cases}$



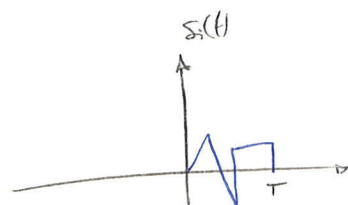
→ Filtro adaptado:

$$\int_0^T r(\tau) \cdot s_i(\tau) d\tau$$

$$p_i(t) = r(t) * s_i(t)$$

$$p_i(t) = r(t) * s_i(\varphi - t)$$

$$\varphi \approx T$$

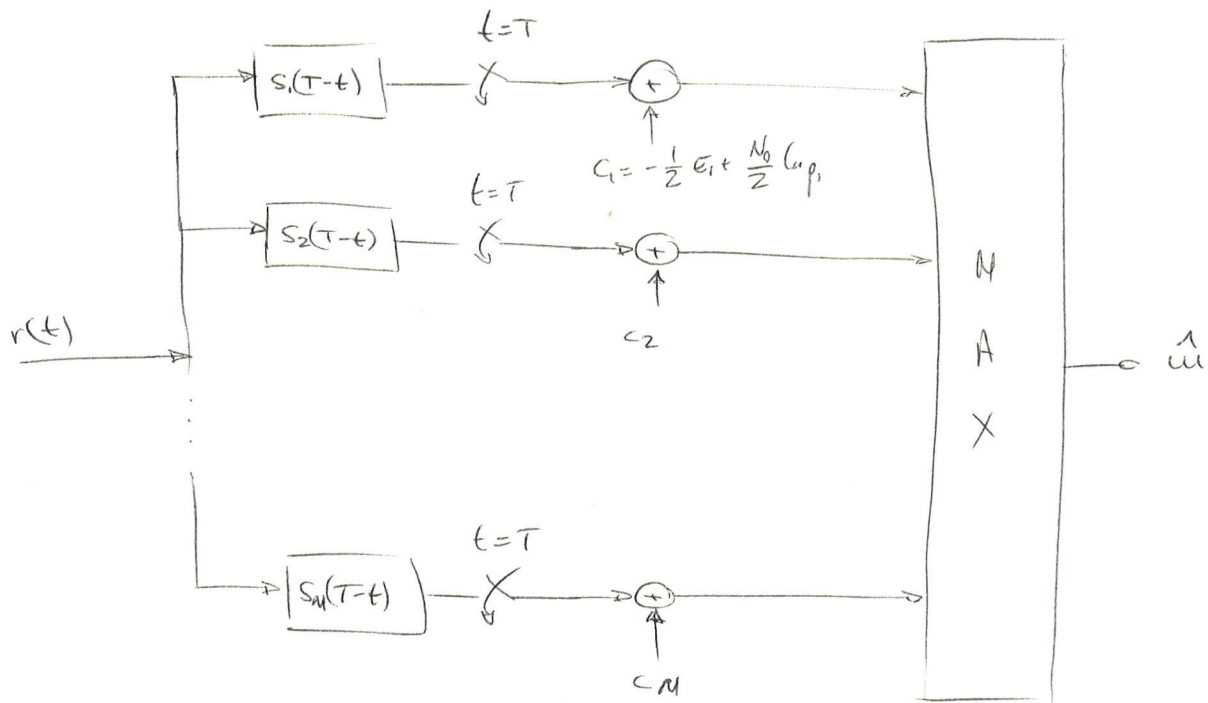


Causa!

⇒ $s_i(-t)$ no causa!

⇒ desplazar

Si $\varphi = T$, averiguas el mensaje recibido en $t = T$



Ejemplo:

$$t \in [0, T]$$

alfabetos de señales = constelaciones

- ① $\begin{cases} s_0(t) = 0 \\ s_1(t) = A \cos \omega t \end{cases}$

③ $\begin{cases} s_0(t) = \Pi\left(\frac{t - T/3}{2T/3}\right) \\ s_1(t) = \Pi\left(\frac{t - 2T/3}{2T/3}\right) \end{cases}$

② $\begin{cases} s_0(t) = A \cos \omega t \\ s_1(t) = -A \cos \omega t \end{cases}$

④ $\begin{cases} s_0(t) = A \cos \omega t \\ s_1(t) = A \cos \omega, t \end{cases}$

Para todas las Jones, $\omega T = 2\pi k$, $k \in \mathbb{Z}$

Construir los receptores óptimos

Con señales equiprobables, $\frac{N_0}{2} \ln p_i$ se puede despreciar.
 Si además las señales son equieenergéticas, también se puede quitar $-\frac{1}{2} E_i$

Suponemos que son equiprobables (habitual en comunicaciones)

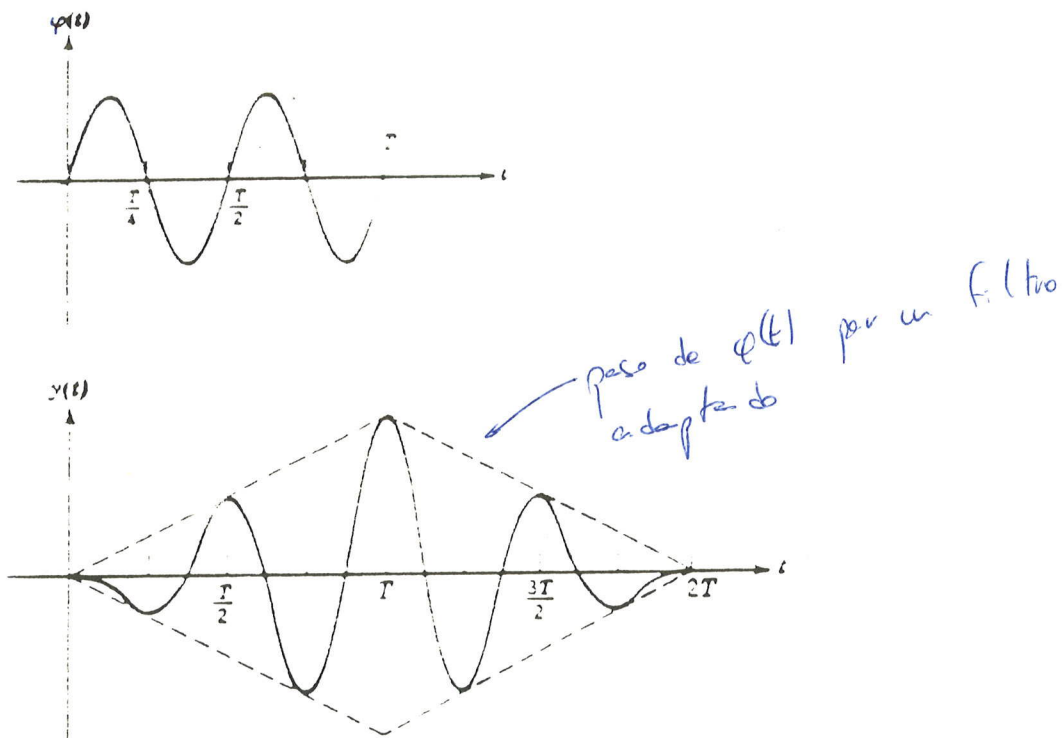
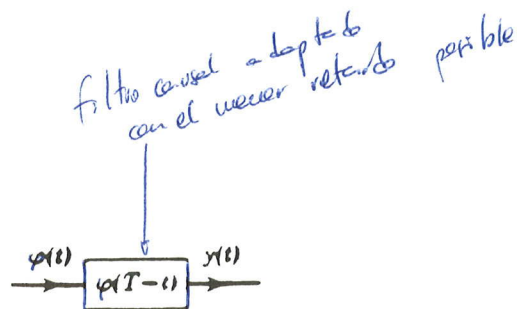


Figure 4.24 An example illustrating that the output of the matched filter is maximum at the instant $t = T$.

Si el filtro adaptado a $\varphi(t)$ le pasamos otra señal, el pico de $y(t)$ tendrá menor amplitud (A_{pe})

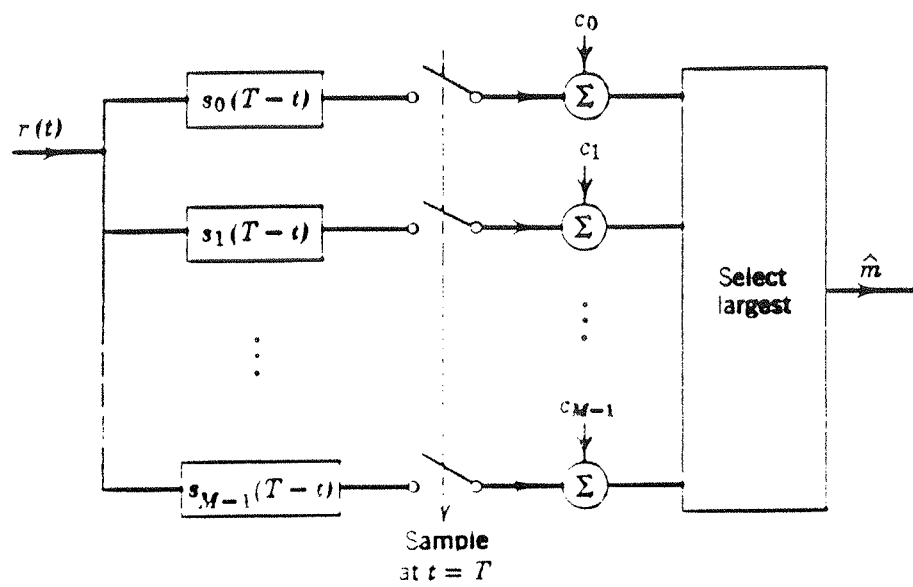
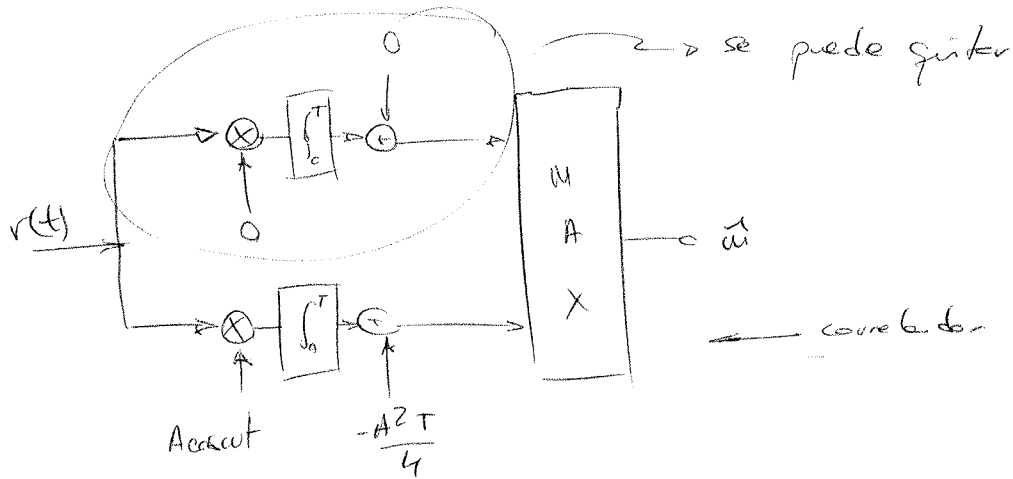


Figure 4.21 An optimum receiver with M filters matched directly to the signals $\{s_i(t)\}$, which are assumed to have duration T .

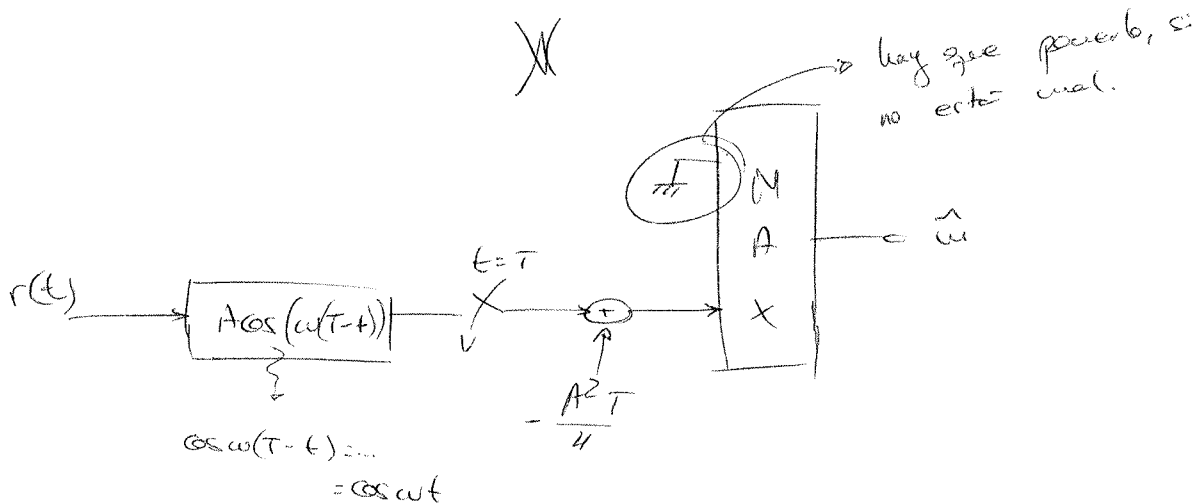
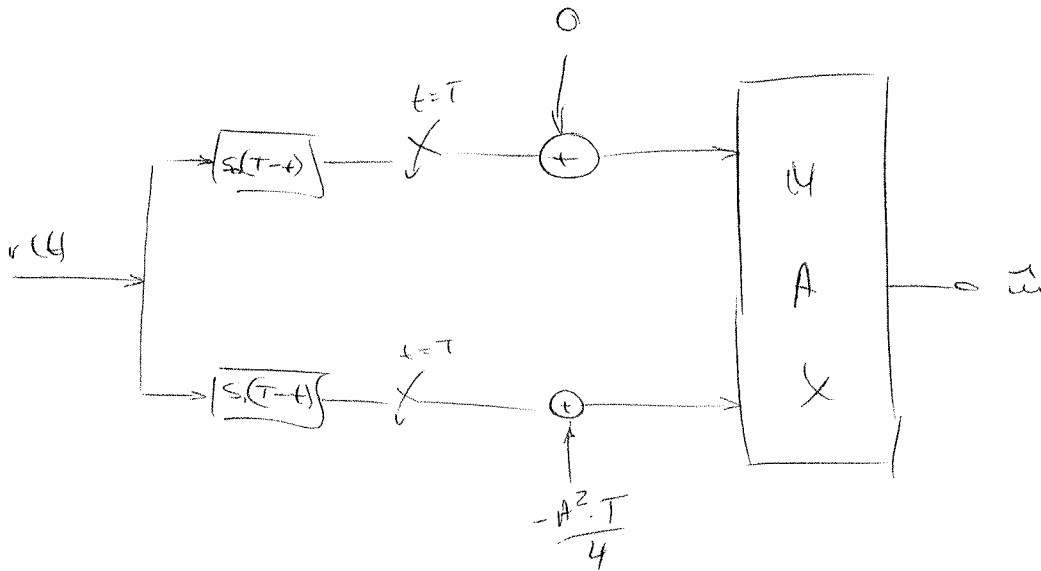
① $E_0 = 0$

$$E_1 = \int_0^T A^2 \cos^2 \omega t \, dt = \frac{A^2}{2} \int_0^T (1 + \cos 2\omega t) \, dt = \frac{A^2}{2} \cdot T$$

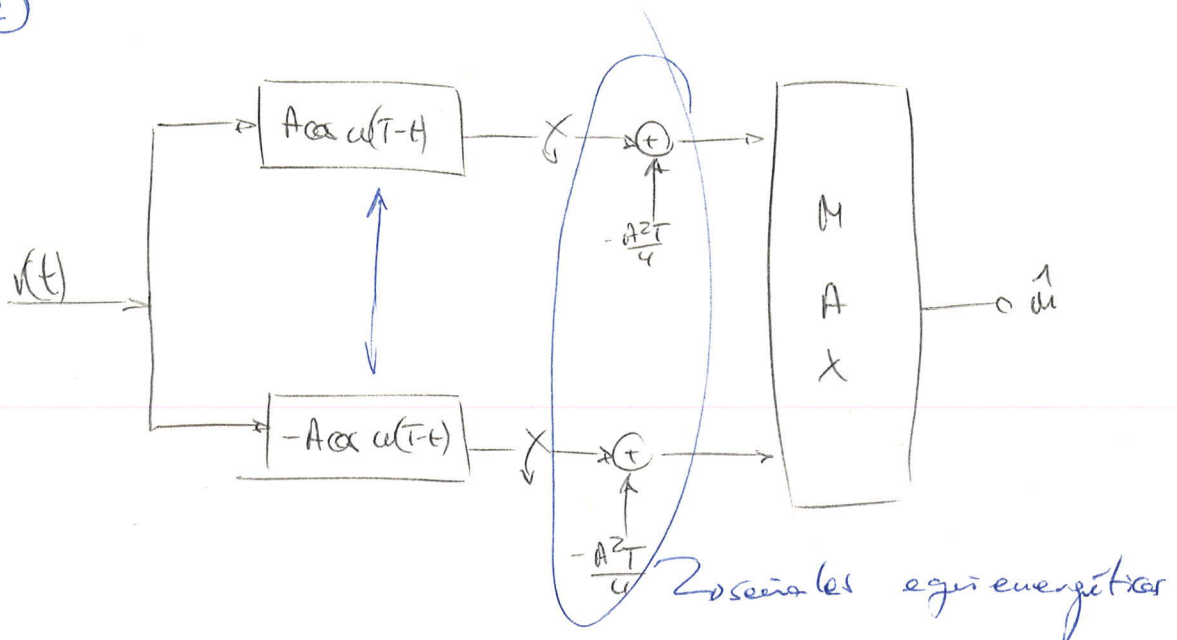
$$(\omega: T = 2\pi k, k \in \mathbb{Z})$$



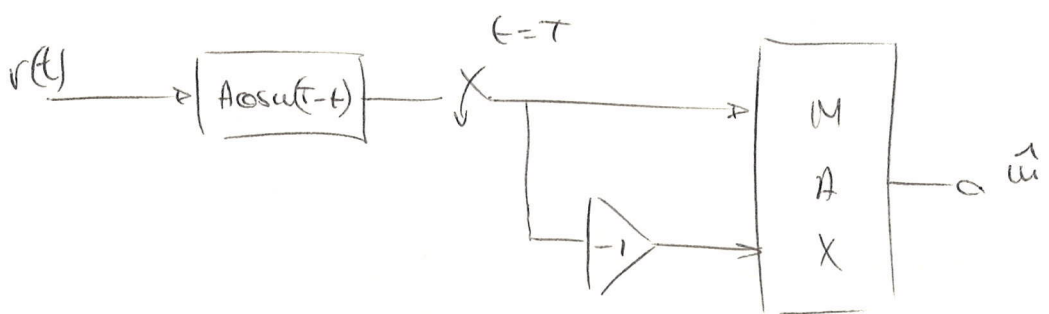
$\bar{r}_i(t)$ = b p l e d o:



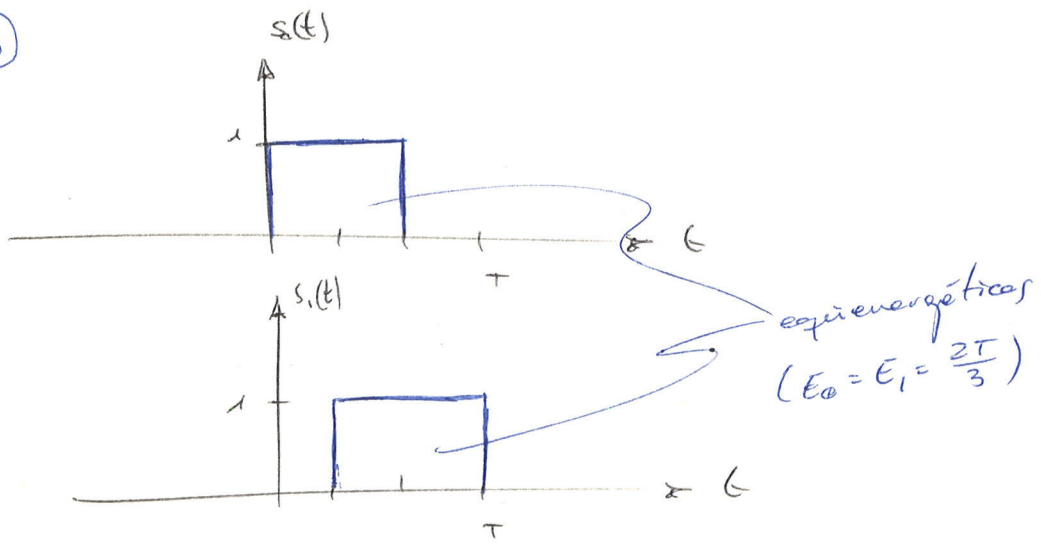
2



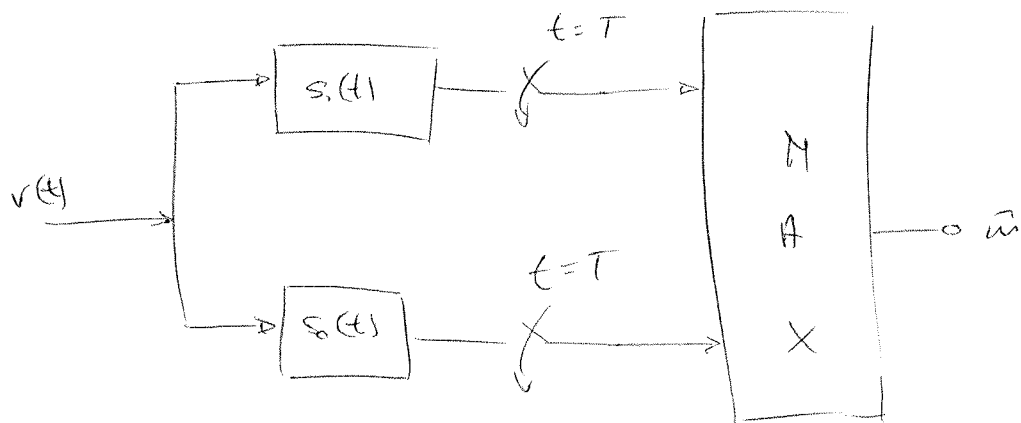
X



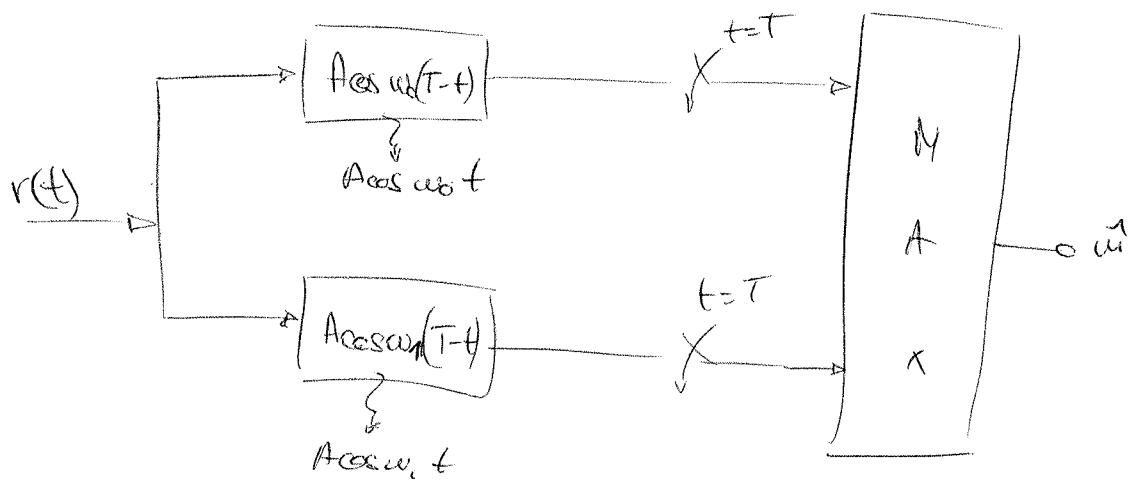
3



$$\begin{cases} s_0(T-t) = s_1(t) \\ s_1(T-t) = s_0(t) \end{cases}$$



④ Eigenenergetics $\left(\frac{A^2 T}{2}\right)$



Otro día no te olvides los apuntes en casa

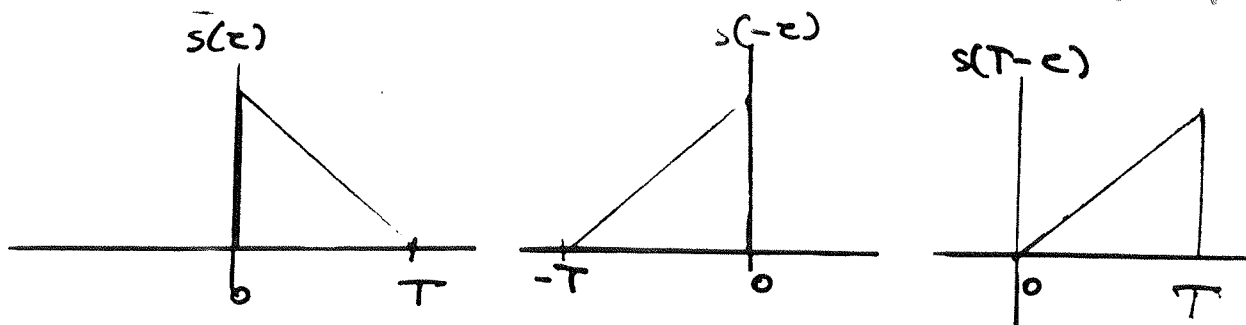
22

Filtro adaptado

3: TEL. SUP.

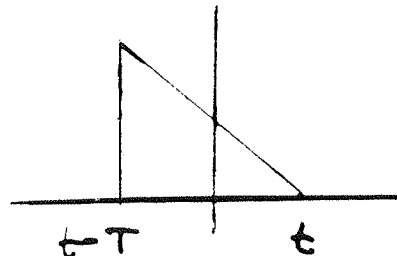
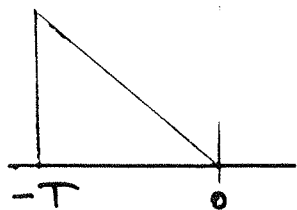
O, N.E.

10.4.02

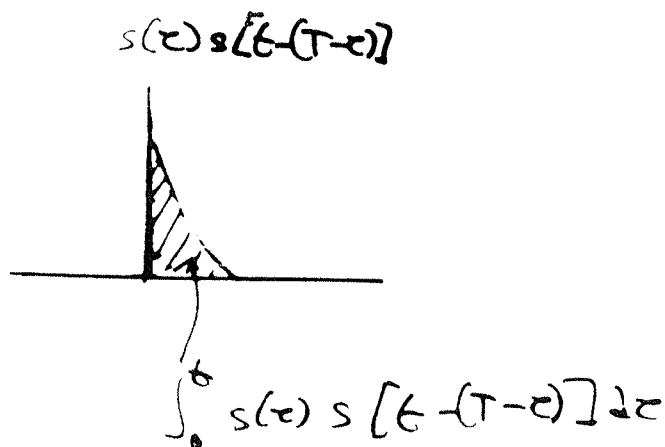
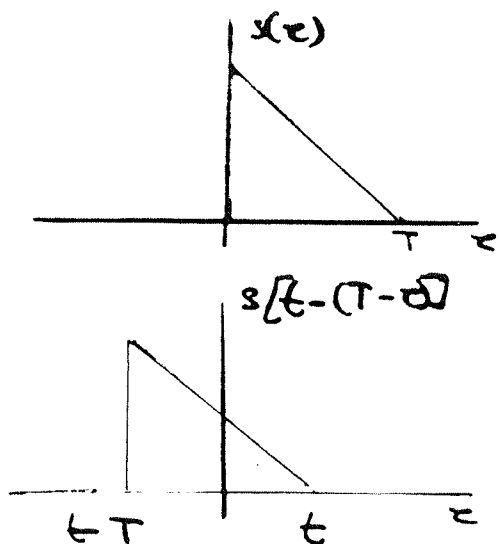


$$s[-(T-\tau)]$$

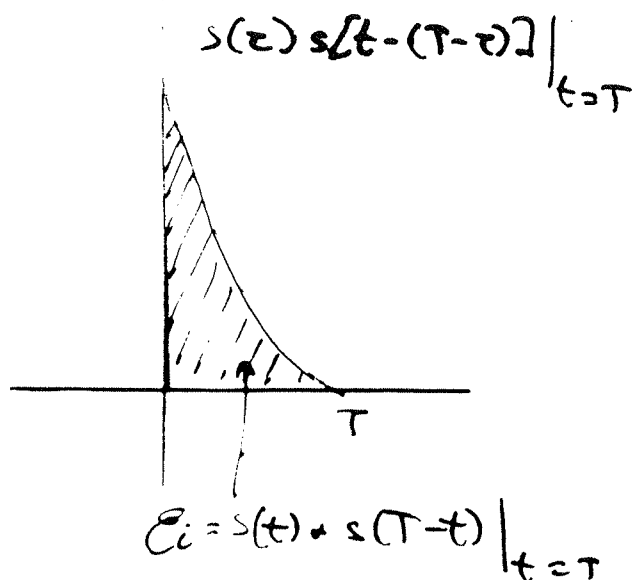
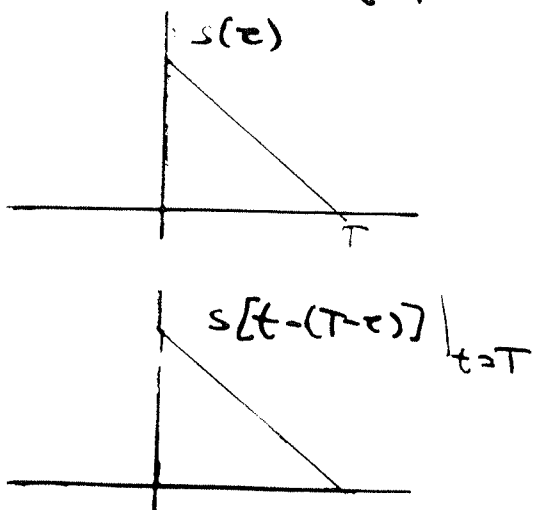
$$s[t-(T-\tau)]$$



$$t < T \quad s(t) * s(T-t) = \int_0^t s(\tau) s[t-(T-\tau)] d\tau$$

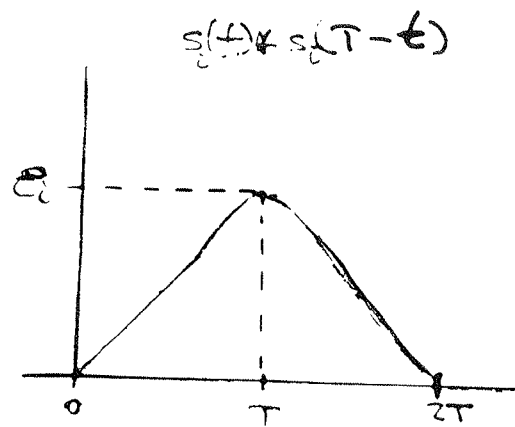
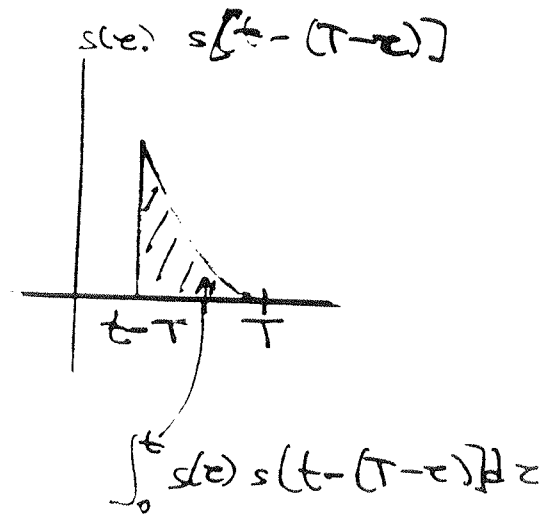
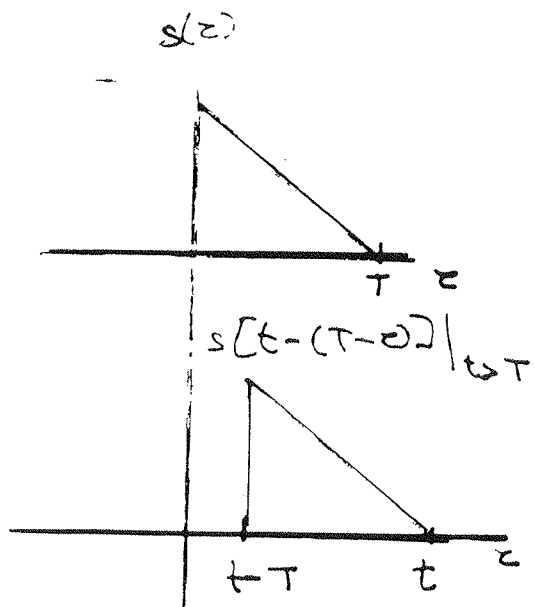


$$t = T \quad s(t) * s(T-t) \Big|_{t=T}$$



$$C_i = s(t) * s(T-t) \Big|_{t=T}$$

$t > T$



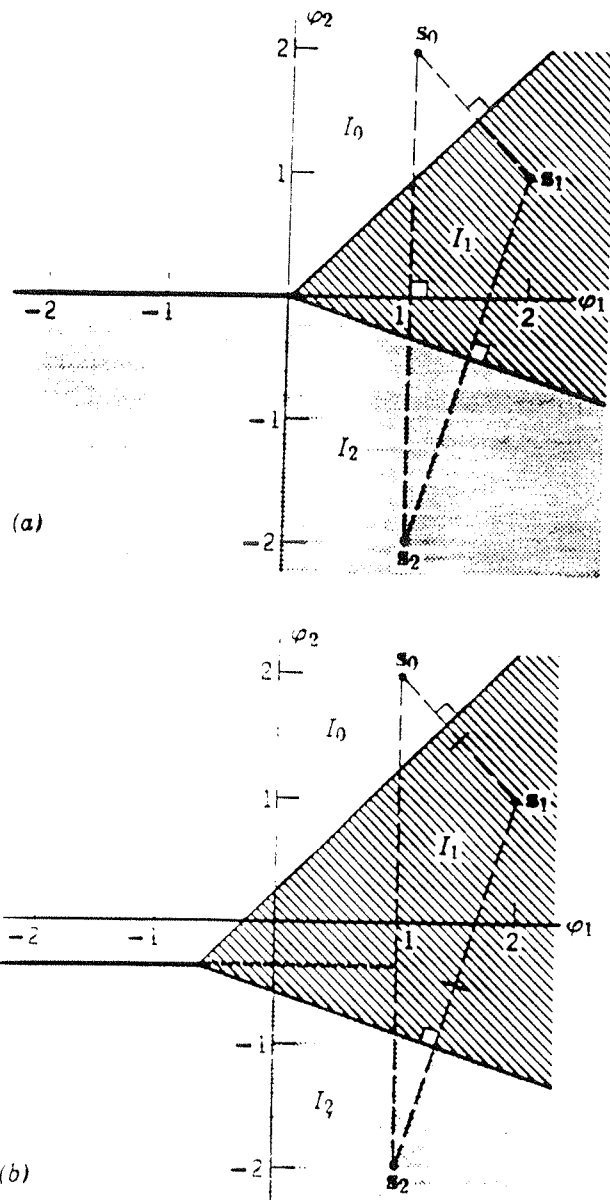


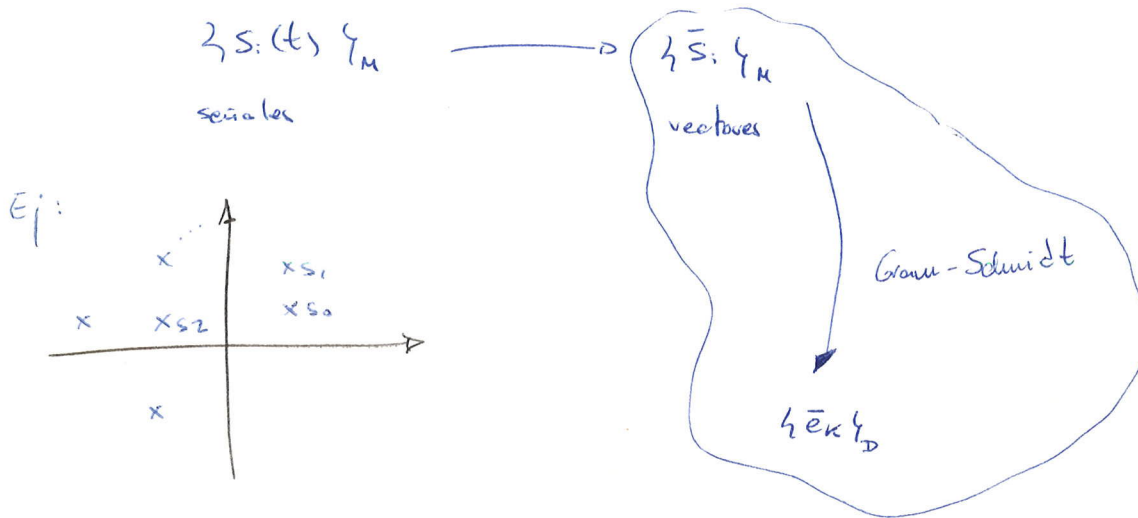
Figure 4.5 Optimum decision regions for additive Gaussian noise: (a) the boundaries of the $\{I_i\}$ are the perpendicular bisectors of the sides of the signal triangle whenever $P[m_0] = P[m_1] = P[m_2]$; (b) the boundaries of the $\{I_i\}$ are displaced when $P[m_1] > P[m_0] > P[m_2]$.

3.3 - REPRESENTACIÓN VECTORIAL - CANAL VECTOR

3.3.1 - CONSTELACIONES

Representación geométrica de los vectores/señales del alfabeto.

Dado un conjunto de señales, cómo se construye la base y la representación de esas señales?



Reformulamos los criterios de decisión:

3.3.2 CRITERIOS DE DECISION

$$\hat{u} = \max_i \left(\underbrace{\int_0^T r(t) \cdot s_i(t) dt}_{\text{producto escalar}} - \frac{1}{2} E_i + \frac{N_0}{2} \ln p_i \right)$$

vectorial

$$\begin{aligned} r(t) &\rightarrow \bar{r} \\ s_i(t) &\rightarrow \bar{s}_i \end{aligned} \quad \left\{ (\bar{r}, \bar{s}_i) \right.$$

$$\hat{u} = \max_i \left((\bar{r}, \bar{s}_i) - \frac{1}{2} E_i + \frac{N_0}{2} \ln p_i \right) =$$

Conversión vectorial de la regla MAP

Norma Euclídea: $\|\bar{s}_i\| = \sqrt{(\bar{s}_i, \bar{s}_i)} = \sqrt{E_i}$

$$= \max_i \left(\underbrace{2 (\bar{r}, \bar{s}_i) - \|\bar{s}_i\|^2}_{-\|\bar{r} - \bar{s}_i\|^2} + N_0 \ln p_i \right)$$

$$-||\bar{r} - \bar{s}_i||^2 = -(\bar{r} - \bar{s}_i, \bar{r} - \bar{s}_i)$$

$$\hat{u} = \min_i (||\bar{r} - \bar{s}_i||^2 - N_0 \ln p_i)$$

(segunda) versión vectorial de
la regla MAP

Busco en la constelación la distancia más corta (salvo "detalles") entre la señal recibida y el símbolo de la constelación.

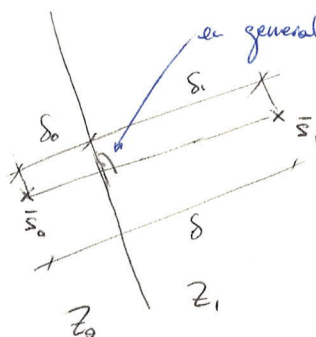
Si son equiprobables no hay que tener en cuenta $N_0 \ln p_i$



$\bar{s}_0, \bar{s}_1$

$$\delta = ||\bar{s}_1 - \bar{s}_0||$$

$\delta s_0, s_1?$



en general no es equidistante

→ regla de decisión:

$$\begin{aligned} \text{estimar en la frontera: } & \left\{ \begin{aligned} \delta_0^2 - N_0 \ln p_0 &= \delta_1^2 - N_0 \ln p_1, [1] \\ \delta_0 + \delta_1 &= \delta, [2] \end{aligned} \right. \end{aligned}$$

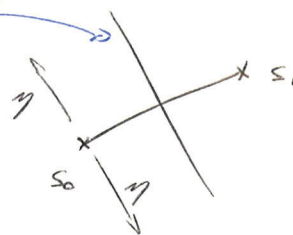
$$\Rightarrow \left| \delta_0 = \frac{\delta}{2} + \frac{N_0}{2\delta} \ln \frac{p_0}{p_1} \right|$$

¿Cuánto vale la probabilidad de error?

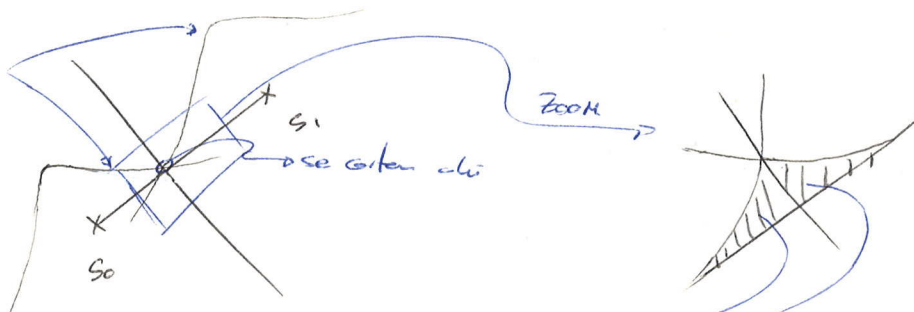
$$\hat{u} = \arg \min_i \left((\bar{r}, \bar{s}_i) - \frac{1}{2} E_i + \frac{N_0}{2} \ln p_i \right) = \arg \min_i \left(||\bar{r} - \bar{s}_i||^2 - N_0 \ln p_i \right)$$

El ruido es AWGN. Se distribuye en todas las dimensiones del espacio.

La dispersión a las ladas
no afecta a la decisión,
sólo la dispersión que provoca
transición de frontera.



fdp del
ruido



$$p_e = p(e/u_0) \cdot p_0 + p(e/u_1) \cdot p_1$$

$$= p_0 Q\left(\frac{s_0}{\sqrt{\frac{N_0}{2}}}\right) + p_1 Q\left(\frac{s_1}{\sqrt{\frac{N_0}{2}}}\right)$$

Si: $p_1 = p_0 \Rightarrow$

$$p_e = Q\left(\frac{s/2}{\sqrt{\frac{N_0}{2}}}\right)$$

3.3.3- SIMPLIFICACION DEL RECEPTOR OPTIMO

M señales $\Rightarrow M$ filtros

Varias versiones de simplificación del Rx óptimo:

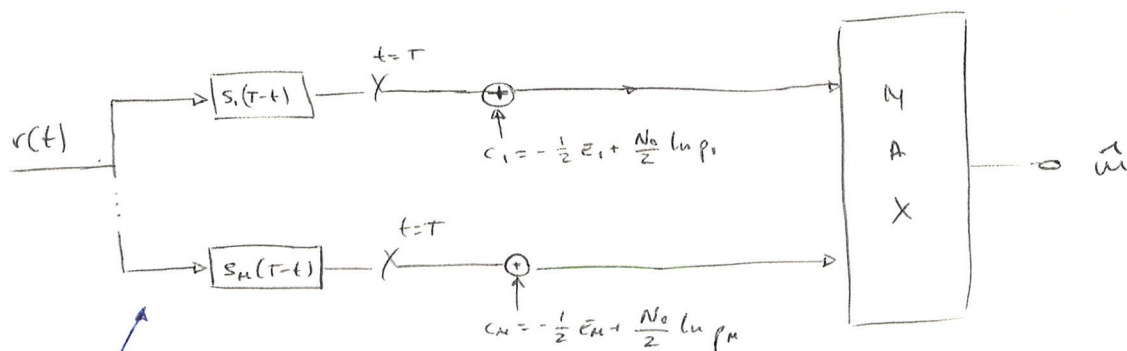
a) Por la existencia de una base:

$$\hat{u} = \max_i \left((\bar{r}, \bar{s}_i) - \frac{1}{2} \bar{E}_i + \frac{N_0}{2} \ln p_i \right)$$

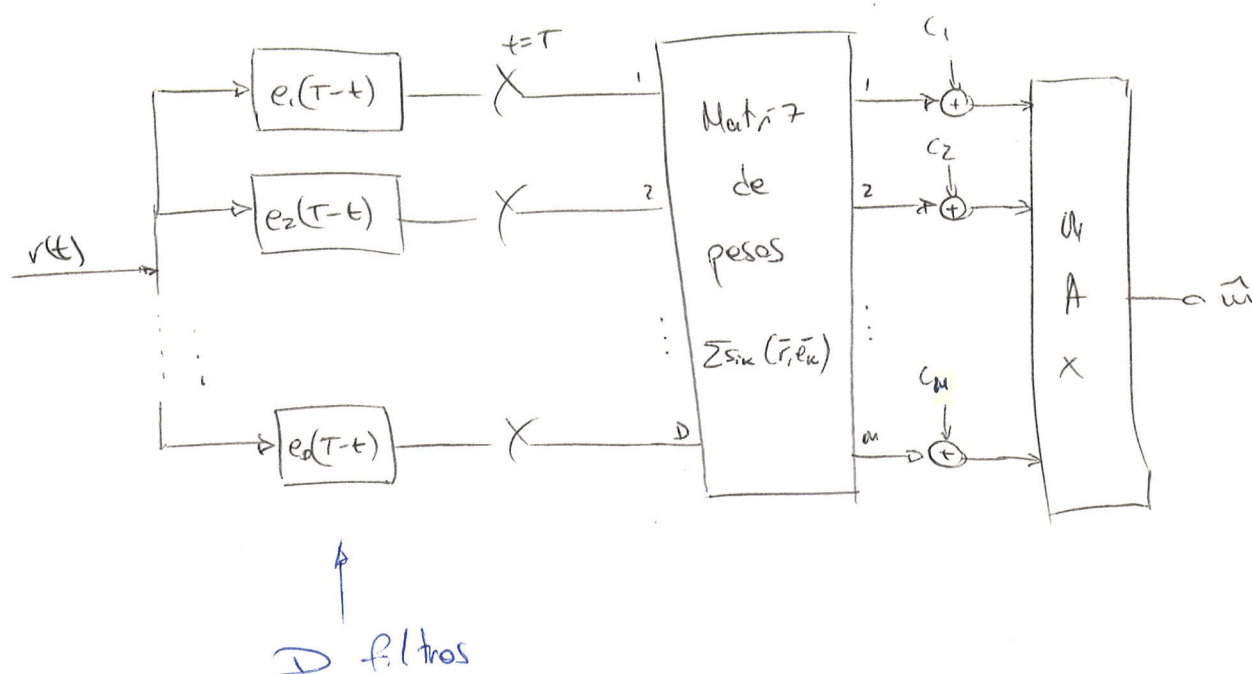
$$\bar{s}_i = \sum_{k=1}^D s_{ik} \cdot \bar{e}_k$$

$k \in \mathcal{D}, D \leq M$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \hat{u} &= \max_i \left((\bar{r}, \sum_k s_{ik} \cdot \bar{e}_k) - \frac{1}{2} \bar{E}_i + \frac{N_0}{2} \ln p_i \right) \\ &= \max_i \left(\sum_k (\bar{r}, s_{ik} \cdot \bar{e}_k) - \frac{1}{2} \bar{E}_i + \frac{N_0}{2} \ln p_i \right) \\ &= \max_i \left(\underbrace{\sum_k s_{ik} (\bar{r}, \bar{e}_k)}_{\substack{\downarrow \\ D \text{ filtros}}} - \frac{1}{2} \bar{E}_i + \frac{N_0}{2} \ln p_i \right) \end{aligned}$$



estructura inicial con M filtros



$$\{\bar{s}_i\}_m \xrightarrow{?} \{\bar{e}_k\}_m$$

ALGORITMO
DE
GRAM-SCHMIDT

Se toma el primer $\bar{s}_i$ y es el primer $\bar{e}_k$.
Luego, el 2° $\bar{s}_i$ y se le quita lo que proye-
ta sobre $\bar{e}_k$, siendo el segundo $\bar{e}_k$. Y así
consecutivamente.

$$\begin{aligned}\bar{e}_1 &= \bar{s}_1 \\ \bar{e}_2 &= \bar{s}_2 + \lambda_{21} \bar{e}_1 \\ \bar{e}_3 &= \bar{s}_3 + \lambda_{31} \bar{e}_1 + \lambda_{32} \bar{e}_2 \\ &\vdots \\ \bar{e}_k &= \bar{s}_k + \sum_{i=1}^{k-1} \lambda_{ki} \bar{e}_i\end{aligned}$$

$\lambda \rightarrow$ proyecciones

Condición: ortogonalidad $\Rightarrow (\bar{e}_2, \bar{e}_1) = 0$
 $(\bar{e}_3, \bar{e}_1) = 0$

$$\text{¿ } \lambda_{21} ? \quad (\bar{e}_2, \bar{e}_1) = 0 = (\bar{s}_2, \bar{e}_1) + \lambda_{21} (\bar{e}_1, \bar{e}_1)$$

$$\Rightarrow \lambda_{21} = - \frac{(\bar{s}_2, \bar{e}_1)}{(\bar{e}_1, \bar{e}_1)}$$

$$\text{¿ } \lambda_{31} ? \quad (\bar{e}_3, \bar{e}_1) = 0 = (\bar{s}_3, \bar{e}_1) + \lambda_{31} (\bar{e}_1, \bar{e}_1) + \lambda_{32} (\bar{e}_2, \bar{e}_1)$$

$$\lambda_{31} = - \frac{(\bar{s}_3, \bar{e}_1)}{(\bar{e}_1, \bar{e}_1)}$$

$$\text{¿ } \lambda_{32} ? \quad (\bar{e}_3, \bar{e}_2) = 0 = (\bar{s}_3, \bar{e}_2) + \lambda_{31} (\bar{e}_1, \bar{e}_2) + \lambda_{32} (\bar{e}_2, \bar{e}_2)$$

$$\lambda_{32} = - \frac{(\bar{s}_3, \bar{e}_2)}{(\bar{e}_2, \bar{e}_2)}$$

$$\boxed{\lambda_{ki} = - \frac{(\bar{s}_k, \bar{e}_i)}{(\bar{e}_i, \bar{e}_i)}}$$

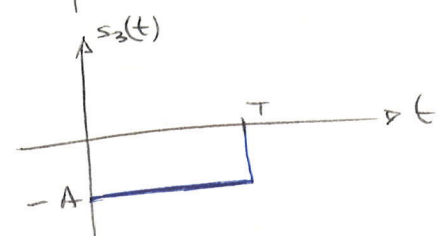
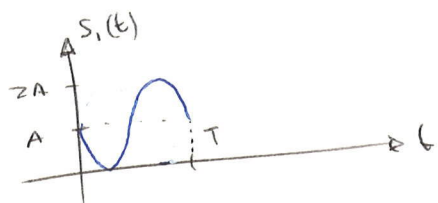
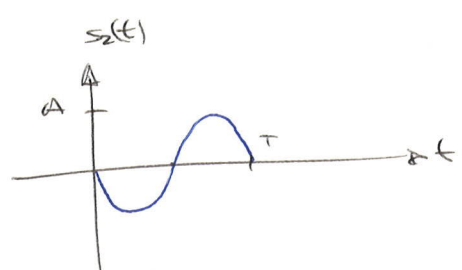
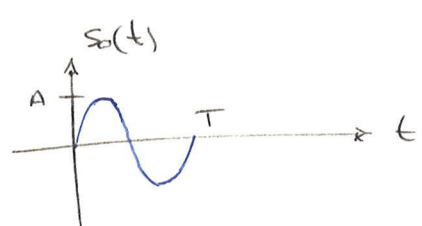
Si alguno sale cero, se acaba el proceso (algún $\bar{e}_i$)

Con esto no se obtienen vectores ortonormales (de norma unitaria), por lo que al calcular la energía habría que considerar la de los vectores de la base.

$$\{ \bar{e}_k \} \longrightarrow \{ \bar{u}_k \}_D \quad / \quad \bar{u}_k = \frac{\bar{e}_k}{\| \bar{e}_k \|}$$

Ejemplo:

Alfabeto de 4 señales



- Encontrar una base
- Encontrar el receptor óptimo
- Encontrar el receptor óptimo simplificado

$$\begin{cases} s_0(t) = A \sin\left(\frac{2\pi}{T}t\right) \\ s_1(t) = A(1 - \sin\omega t) \end{cases} \quad \begin{cases} s_2(t) = -A \sin \omega t \\ s_3(t) = -A \end{cases}$$

$$t \in [0, T]$$

$$\{ \bar{e}_k \}_0 : \bar{e}_0 = \bar{s}_0$$

$$\bar{e}_1 = \bar{s}_1 + \lambda_{10} \bar{e}_0$$

$$\lambda_{10} = - \frac{(\bar{s}_1, \bar{e}_0)}{(\bar{e}_0, \bar{e}_0)}$$

$$(\bar{e}_0, \bar{e}_0) = \int_0^T s_0^2(t) dt = \bar{e}_0 = \frac{A^2}{2} \cdot T$$

$$\begin{aligned} (\bar{s}_1, \bar{e}_0) &= (\bar{s}_1, \bar{s}_0) = \int_0^T A \sin \omega t (A(1 - \sin \omega t)) dt = \\ &= -A^2 \int_0^T \sin^2 \omega t dt = -\frac{A^2}{2} T \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \lambda_{10} = 1$$

$$\boxed{\bar{e}_1 = \bar{s}_1 + \bar{s}_0 \quad e_1(t) = s_1(t) + s_0(t) = A}$$

$$\begin{aligned} \bar{e}_2 &= \bar{s}_2 + \lambda_{20} \bar{e}_0 + \lambda_{21} \bar{e}_1 \\ \lambda_{20} &= - \frac{(\bar{s}_2, \bar{e}_0)}{(\bar{e}_0, \bar{e}_0)} = - \frac{-\frac{A^2 \cdot T}{2}}{\frac{A^2 \cdot T}{2}} = 1 \\ \lambda_{21} &= - \frac{(\bar{s}_2, \bar{e}_1)}{(\bar{e}_1, \bar{e}_1)} = - \frac{0}{A^2 \cdot T} = 0 \end{aligned}$$

$$\boxed{\bar{e}_2 = \bar{s}_2 + \bar{e}_0 \quad e_2(t) = s_2(t) + s_0(t) = 0}$$

$$\Rightarrow \bar{e}_2 = \bar{0}$$

$$\bar{e}_3 = \bar{s}_3 + \lambda_{30} \bar{e}_0 + \lambda_{31} \bar{e}_1$$

$$\begin{aligned} \lambda_{30} &= - \frac{(\bar{s}_3, \bar{e}_0)}{(\bar{e}_0, \bar{e}_0)} = - \frac{0}{\frac{A^2 \cdot T}{2}} = 0 \\ \lambda_{31} &= - \frac{(\bar{s}_3, \bar{e}_1)}{(\bar{e}_1, \bar{e}_1)} = - \frac{-A^2 \cdot T}{A^2 \cdot T} = 1 \end{aligned}$$

$$\boxed{\bar{e}_3 = \bar{s}_3 + \bar{e}_1 \quad e_3(t) = s_3(t) + e_1(t) = 0}$$

$$\Rightarrow \bar{e}_3 = \bar{0}$$

De los 4 vectores obtenemos 2 vectores ortogonales, por lo que podemos representarlos en un plano.

$$\left. \begin{aligned} \bar{s}_0 &= \bar{e}_0 \\ \bar{s}_1 &= -\bar{e}_0 + \bar{e}_1 \\ \bar{s}_2 &= -\bar{e}_0 \\ \bar{s}_3 &= -\bar{e}_1 \end{aligned} \right\} \text{ en base No unitaria}$$

$$\begin{aligned} &= [1, 0]^T \\ &= [-1, 1]^T \\ &= [-1, 0]^T \\ &= [0, -1]^T \end{aligned}$$

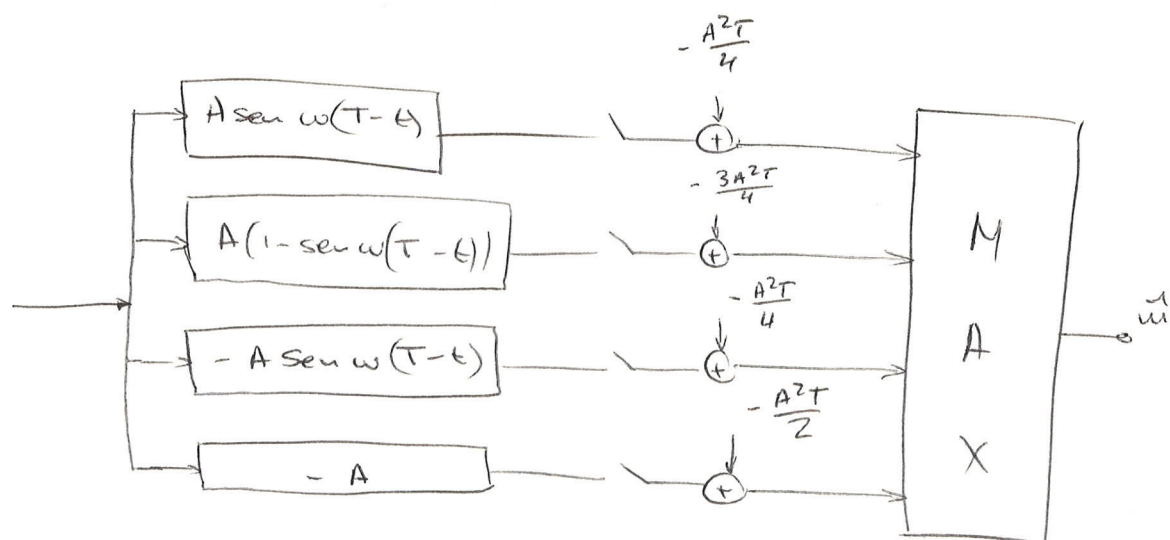
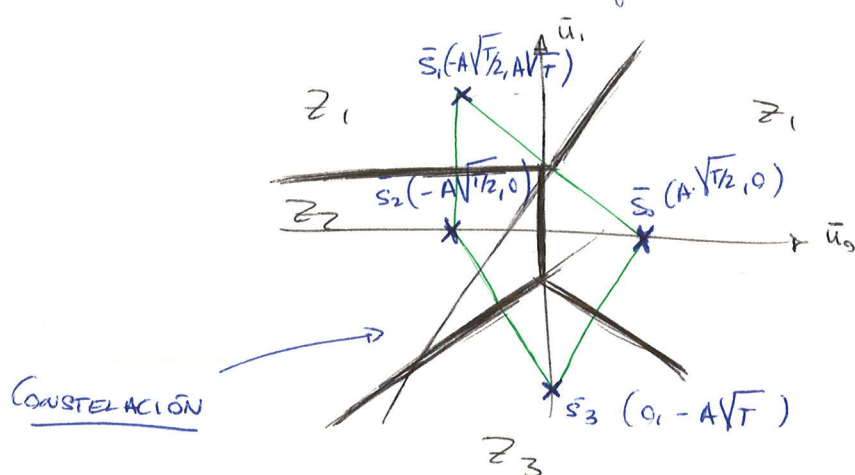
$$\bar{u}_0, \bar{u}_1 \quad \|\bar{e}_0\| = \sqrt{\frac{A^2 \cdot T}{2}} \quad \|\bar{e}_1\| = \sqrt{A^2 \cdot T}$$

$$\bar{u}_0 = \frac{\bar{e}_0}{A \sqrt{T/2}}$$

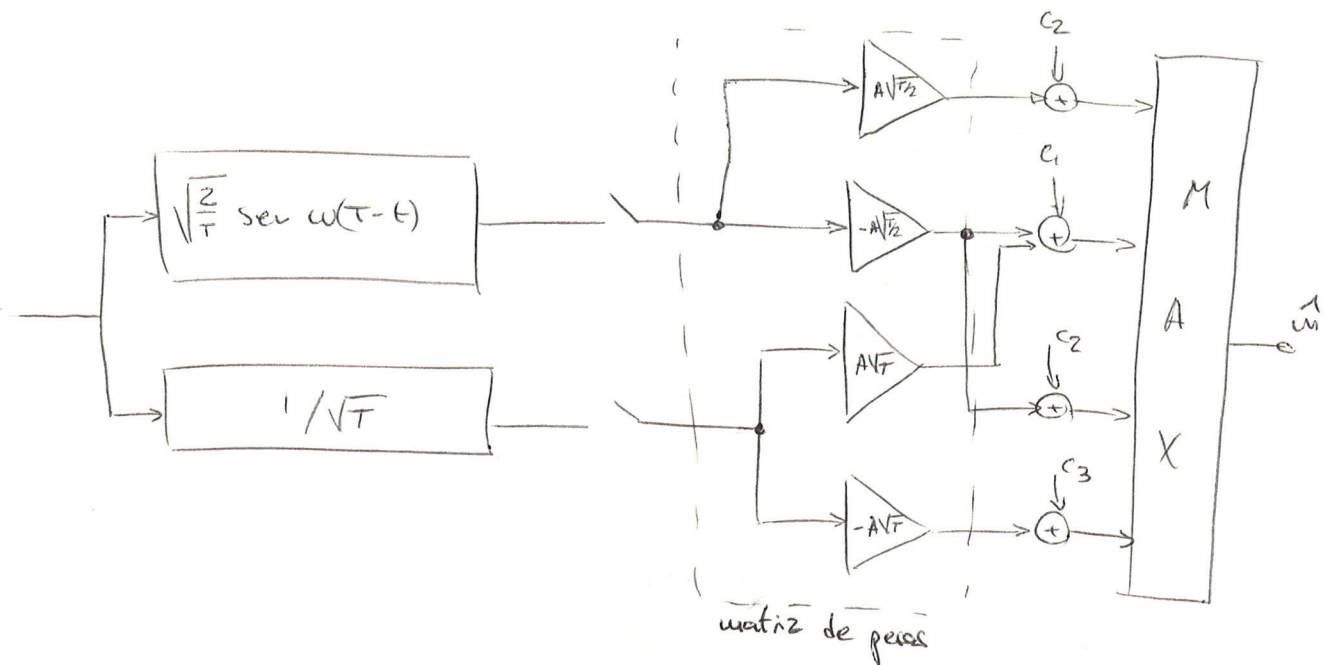
$$\bar{u}_1 = \frac{\bar{e}_1}{A \sqrt{T}}$$

$$\begin{cases} \bar{s}_0 = A \sqrt{\frac{T}{2}} \cdot \bar{u}_0 \\ \bar{s}_1 = -A \sqrt{\frac{T}{2}} \bar{u}_0 + A \sqrt{T} \cdot \bar{u}_1 \\ \bar{s}_2 = -A \sqrt{\frac{T}{2}} \bar{u}_0 \\ \bar{s}_3 = -A \sqrt{T} \cdot \bar{u}_1 \end{cases}$$

representación
geométrica



Version simplificada:



b) La otra forma de simplificación es por la existencia de componentes estadísticamente irrelevantes.

$$r(t) \rightarrow \bar{r}$$

$$\hat{u} = \max_i (p(\bar{r}/u_i) \cdot p_i)$$

Supongamos que descomponemos el vector $\bar{r}$ en 2 componentes:

$$\bar{r} = [\bar{r}_1 \mid \bar{r}_2]^T \rightarrow \hat{u} = \max_i (p(\bar{r}_1, \bar{r}_2/u_i) \cdot p_i)$$

Digamos que $\bar{r}_2$ no tiene dependencia estadística con el mensaje.

Teorema de la multiplicación: $p(A \cap B) = p(A, B) = p(B/A) p(A)$

$$\Rightarrow \hat{u} = \max_i (p(\bar{r}_2/\bar{r}_1, u_i) \cdot p(\bar{r}_1/u_i) \cdot p_i)$$

El Teorema de Irrelevancia dice:

Si $p(\bar{r}_2/\bar{r}_1, u_i) = p(\bar{r}_2/\bar{r}_1)$, entonces $\bar{r}_2$ es irrelevante.

$$\begin{aligned} \Rightarrow \hat{u} &= \max_i (p(\bar{r}_2/\bar{r}_1) \cdot p(\bar{r}_1/u_i) \cdot p_i) \\ &= \max_i (p(\bar{r}_1/u_i) \cdot p_i) \end{aligned}$$

constante

Es decir, que si la segunda parte del mensaje recibido no tiene dependencia con el mensaje, se puede filtrar.

Ejemplo:

$$s_0(t) = A(1 + \cos \omega t)$$

$$s_1(t) = A(1 + 2\cos \omega t)$$

$$s_2(t) = A(1 - \cos \omega t)$$

$$s_3(t) = A$$

$$t \in [0, T]$$

$$\omega T = 2\pi$$

$$p_i = 1/4$$

Base: $e_0 = A$

$$e_1 = A \cos \omega t$$

(s_3 normalizer)

$$u_0(t) = 1/\sqrt{T}$$

$$u_1(t) = \sqrt{\frac{2}{T}} \cos \omega t$$

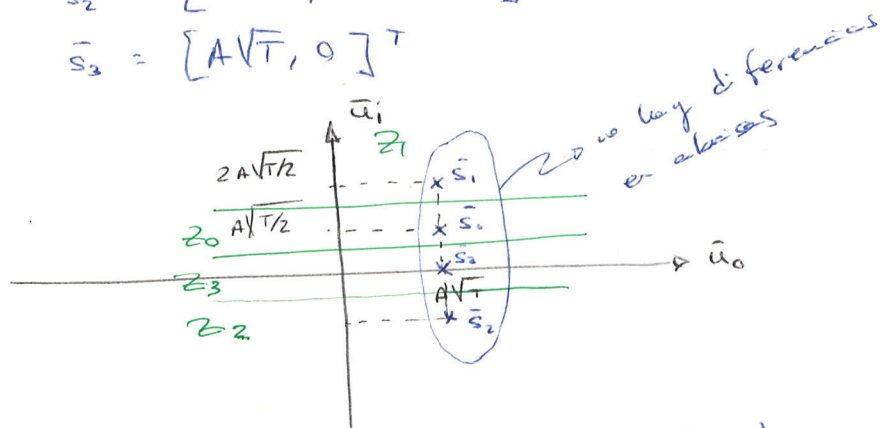
$\Rightarrow 2$ filtros

$$\bar{s}_0 = [A\sqrt{T}, A\sqrt{T/2}]^T$$

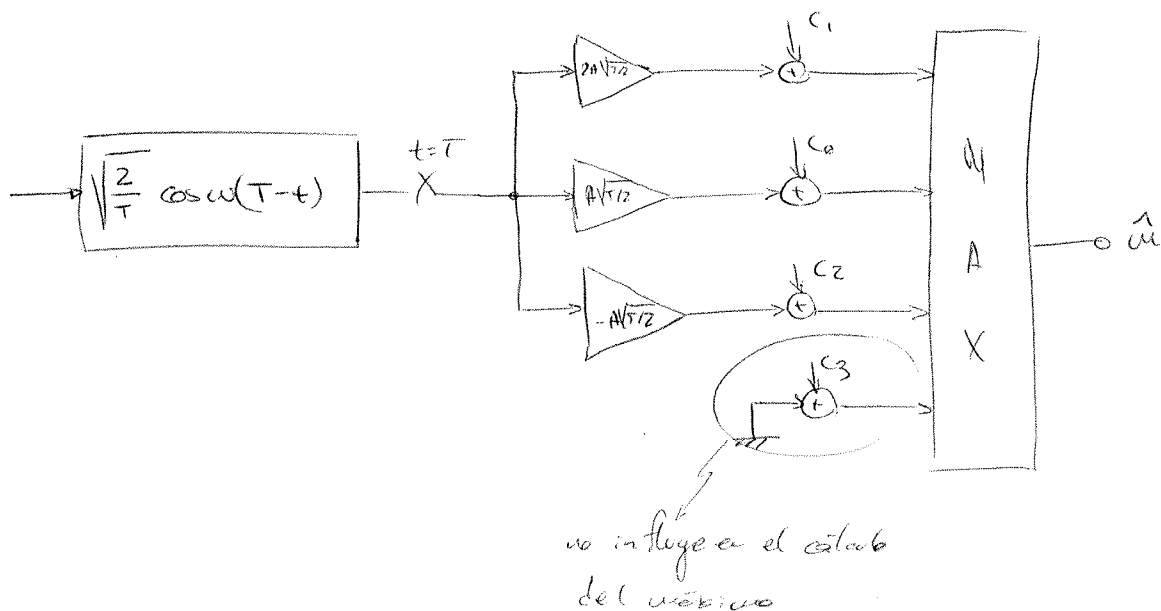
$$\bar{s}_1 = [A\sqrt{T}, A\sqrt{2T}]^T$$

$$\bar{s}_2 = [A\sqrt{T}, -A\sqrt{T/2}]^T$$

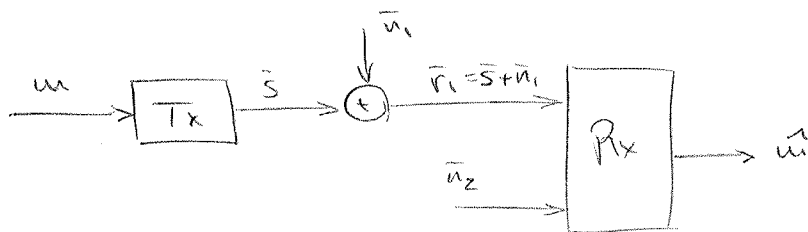
$$\bar{s}_3 = [A\sqrt{T}, 0]^T$$



$\Rightarrow$ la dirección de abscisas es estadísticamente irrelevante

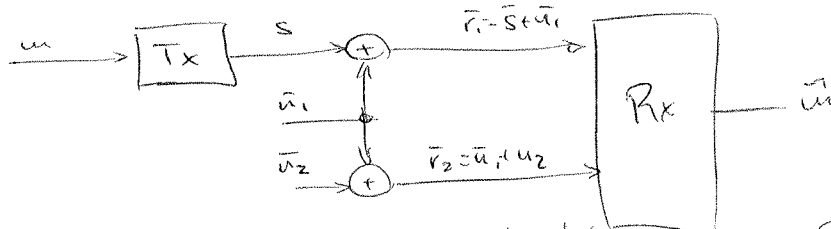
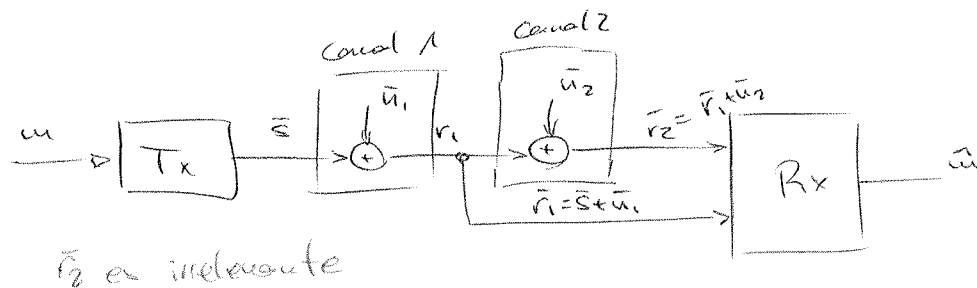


Ejemplo:



$\bar{n}_1, \bar{n}_2 \rightarrow$ ruido blanco

$\bar{n}_2$ independiente del mensaje $\Rightarrow$ no sirve de nada medirla



$\bar{r}_2$ tiene relación con el ruido del mensaje. Si pudiéramos reducir arbitrariamente la potencia de $\bar{n}_2$, se podría eliminar $\bar{n}_1$ de la señal $\bar{r}_1$.

3.4 - PRESTACIONES

3.4.1 - PROPIEDADES DE LA PROBABILIDAD DE ERROR

$$\{m_i\}_{i=1:M} ; \left| p_e = \sum_i p(e/m_i) \cdot p_i \right|$$

$$p(e/m_i) + p(c/m_i) = 1 \quad \left. \begin{array}{l} e \equiv \text{error} \\ c \equiv \text{correcto} \end{array} \right\}$$

$$\left| p_e = 1 - \sum_i p_i \cdot p(c/m_i) \right|$$

$$p(c/m_i) = \int_{z_i} p(\bar{r}/m_i) d\bar{r}$$

$\searrow$ región que cubre (Re óptima)

$$\Rightarrow p_e = 1 - \sum_i p_i \int_{z_i} p(\bar{r}/m_i) d\bar{r}$$

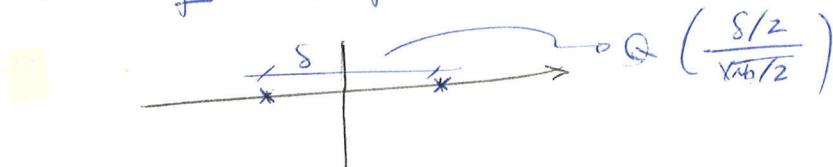
$$\bar{r} = \bar{s}_i + \bar{u} \quad \searrow \text{AWGN}$$

$$\Rightarrow p_e = 1 - \sum_i p_i \int_{z_i} p_u(\bar{r} - \bar{s}_i) d\bar{r}$$

$\nearrow$ fdp del ruido

Si el ruido es gaussiano, la fdp es proporcional a $\exp(-\|\bar{r} - \bar{s}_i\|^2)$

a) La p_e es independiente de la base elegida.



b) La p_e es invariante a movimientos rígidos

Si se hacen rotaciones y traslaciones que conserven la geometría de la constelación, no varía la p_e . Esto influye en la energía de

las señales, por lo que será más apropiado que busquemos constelaciones en las que se gaste menor energía.

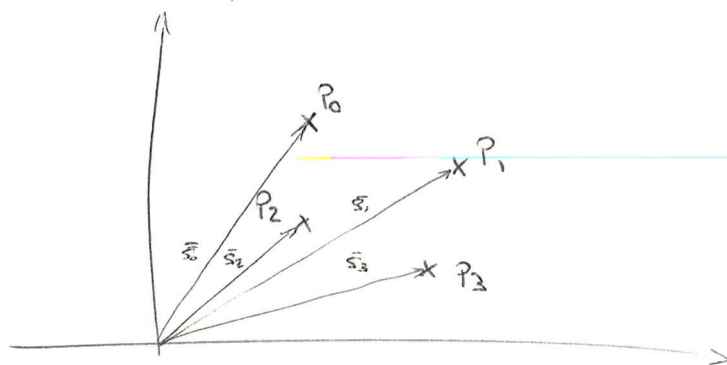
$$\{s_i(t)\}_{i=1:M} \rightsquigarrow \{\bar{s}_i\}_{i=1:M}$$

$$E_i = \int_0^T s_i^2(t) dt = (\bar{s}_i, \bar{s}_i) = \|\bar{s}_i\|^2$$

Energía media de una constelación:

$$E = \sum_i p_i \cdot E_i$$

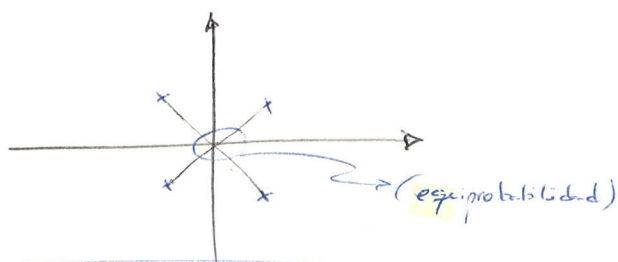
Utilizaremos la constelación de forma que gaste la menor energía manteniendo las prestaciones.



Centro de gravedad de una constelación:

$$\bar{s}_G = \sum_i p_i \cdot \bar{s}_i$$

Si $\bar{s}_G = 0$, entonces E (energía media) es mínima.



$$E = \sum_i p_i \cdot E_i = \sum_i p_i \cdot \|\bar{s}_i\|^2$$

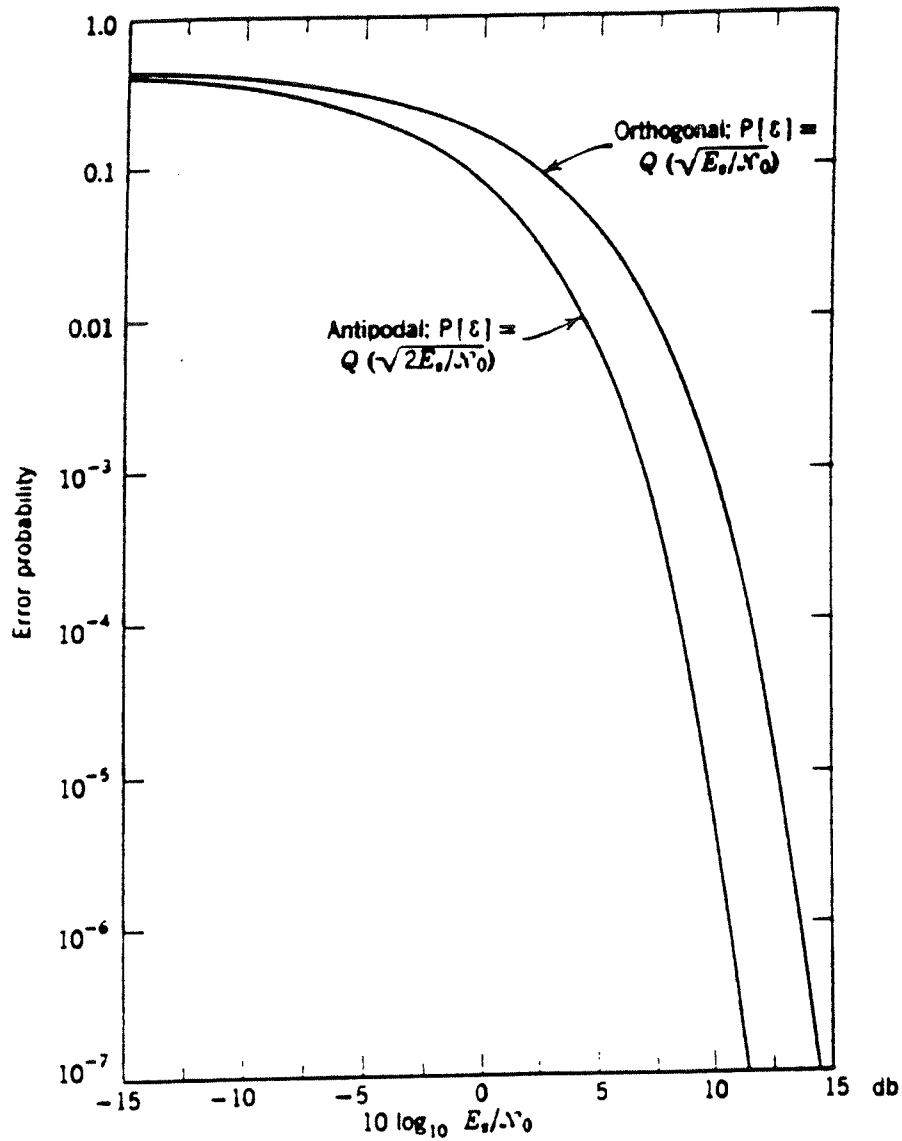
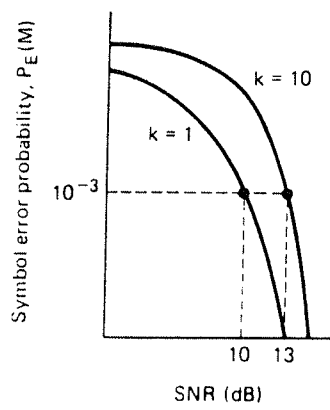
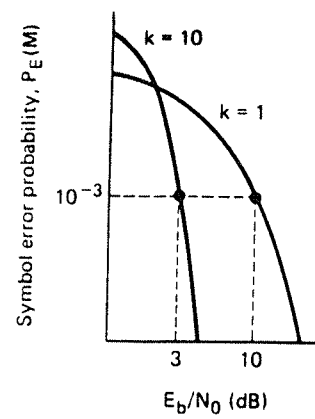


Figure 4.31 Probability of error for binary antipodal and binary orthogonal signaling with equally likely messages.



(a)



(b)

Figure 3.31 Mapping P_E versus SNR into P_E versus E_b/N_0 for orthogonal signaling. (a) Unnormalized. (b) Normalized.

E_b/N_0

E/N_0

SNR

Demostración:

$$\bar{s}_0 = 0$$

$$\bar{s}_i \rightsquigarrow \bar{s}_i + \bar{a}$$

$$E = \sum_i p_i \|\bar{s}_i\|^2$$

$$\begin{aligned} E' &= \sum_i p_i \|\bar{s}_i + \bar{a}\|^2 = \sum_i p_i (\bar{s}_i + \bar{a}, \bar{s}_i + \bar{a}) = \\ &= \sum_i p_i \left((\bar{s}_i, \bar{s}_i) + 2(\bar{s}_i, \bar{a}) + \underbrace{(\bar{a}, \bar{a})}_{E_a} \right) \\ &= \underbrace{\sum_i p_i \|\bar{s}_i\|^2}_E + E_a + 2 \sum_i p_i (\bar{s}_i, \bar{a}) \end{aligned}$$

$$E_a > 0$$

$$\sum_i p_i (\bar{s}_i, \bar{a}) = \sum_i (p_i \bar{s}_i, \bar{a}) = \left(\sum_i p_i \bar{s}_i, \bar{a} \right) = 0$$

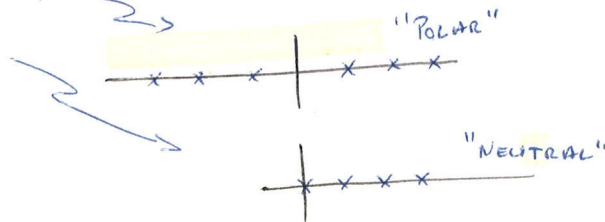
por hipótesis, vale cero

$$\Rightarrow \boxed{E' = E + E_a > E} \quad \text{Teorema del momento de inercia (Feynman)}$$

3.4.2 - CÁLCULO PARA DETERMINADAS CONSTELACIONES

a) Geometrías lineales

2 tipos



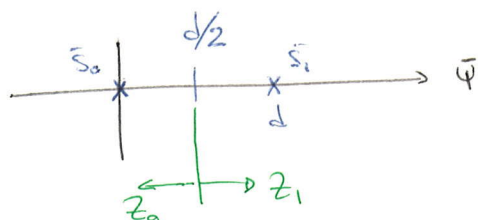
a.1) Neutrales

- Caso binario:

$$t \in [0, T]$$

$$s_0(t) = 0$$

$$s_1(t) = d \cdot \psi(t), \quad \psi(t) \text{ unitario } (\bar{E}_\psi = 1)$$



Suponemos, por hipótesis, $p_0 = p_1 = 1/2$

$$P_e = Q\left(\frac{d/2}{\sqrt{N_0/2}}\right) = Q\left(\sqrt{\frac{E}{N_0}}\right)$$

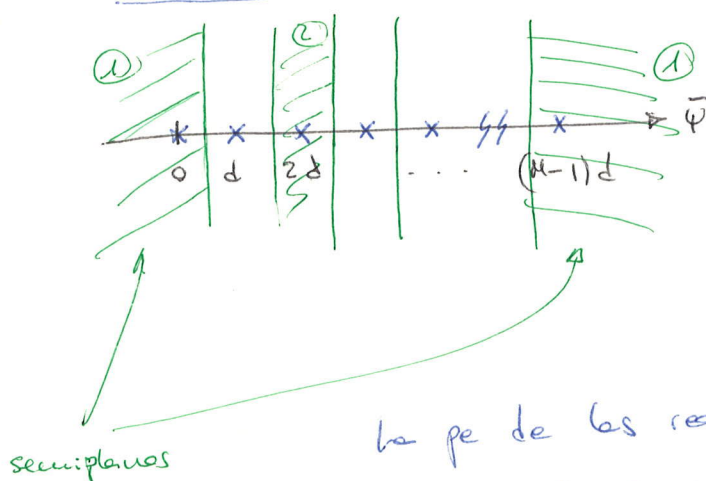
Lo P_e en función de parámetros
"más fáciles".
(probabilidad de error de símbolo)

$$E = \frac{d^2}{2} \Rightarrow d = \sqrt{2E}$$

Si $p_0 \neq p_1$: $P_e = p_0 Q\left(\frac{\bar{s}_0}{\sqrt{N_0/2}}\right) + p_1 Q\left(\frac{\bar{s}_1}{\sqrt{N_0/2}}\right)$

De todas formas, lo más habitual en comunicaciones es $p_0 = p_1 = 1/2$, lo que es lo más difícil pero también es lo más informativo.

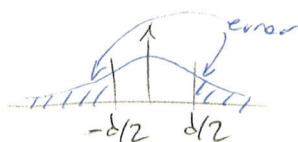
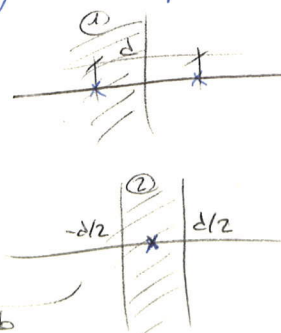
- Constelación multinivel:



M señales
 $p_i = 1/M$

La P_e de las regiones ① es la misma, ya que esas regiones son iguales, pero trasladadas.
También para las regiones tipo ②

$$P(e | u_{01}) = Q\left(\frac{d/2}{\sqrt{N_0/2}}\right)$$



← ruido

$$\Rightarrow p(e/w_0) = 2 Q \left(\frac{d/2}{\sqrt{N_b/2}} \right)$$

$$\begin{aligned} p_e &= \frac{1}{M} \left(2 p(e/w_0) + (M-2) p(e/w_2) \right) \\ &= \frac{1}{M} \left(2Q + (M-2)2Q \right) = 2 \left(1 - \frac{1}{M} \right) Q \left(\frac{d/2}{\sqrt{N_b/2}} \right) \end{aligned}$$

Agora tentamos expressar "d" em função da energia média de cada constelação:

$$d = d(E)$$

$$E = \sum_{i=0}^{M-1} (i \cdot d)^2 \cdot p_i = \frac{1}{M} \sum_{i=0}^{M-1} (i \cdot d)^2 = \frac{d^2}{M} \sum_{i=1}^{M-1} i^2$$

$$\sum_{k=1}^N k^2 = \frac{N \cdot (N+1) \cdot (2N+1)}{6}$$

$$\Rightarrow E = \frac{d^2}{M} \frac{(M-1) M (2M-1)}{6} = \frac{d^2}{6} (M-1) (2M-1)$$

$$d = \sqrt{\frac{6E}{(M-1)(2M-1)}}$$

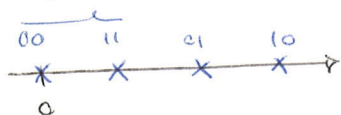
$$\Rightarrow p_e = 2 \left(1 - \frac{1}{M} \right) Q \left(\sqrt{\frac{3}{(M-1)(2M-1)}} \cdot \frac{E}{N_b} \right)$$

Probabilidade de erro de símbolo

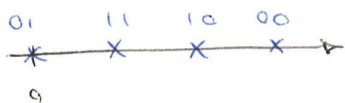
$$\neq \text{BER} \quad \left(\frac{p_e}{\log_2 M} \leq \text{BER} \leq p_e \right)$$

Ejemplo:

equivocar estos 2 símbolos $\Rightarrow$ equivocar 2 bits



Malta codificación



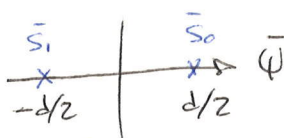
Mejor, porque si se equivocan

2 símbolos vecinos sólo

hay error en 1 bit.

a.2) Polares o antipolares

- Binaría:



$$s_1(t) = -s_0(t) = d/2 \cdot \bar{\psi}(t)$$

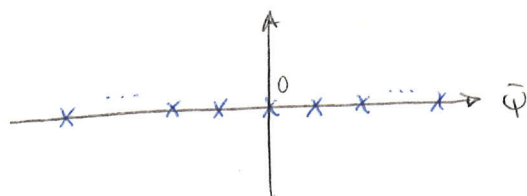
$$P_e = Q\left(\frac{d/2}{\sqrt{N_0/2}}\right)$$

$$E = \left(\frac{d}{2}\right)^2 = \frac{d^2}{4} \Rightarrow d = 2\sqrt{E}$$

$$\Rightarrow P_e = Q\left(\sqrt{\frac{2E}{N_0}}\right)$$

Es mejor que para la modulación
neutral.

- Multinivel:



$$\rho_e = 2\left(1 - 1/M\right) \cdot Q\left(\frac{d/2}{\sqrt{N_0/2}}\right)$$

Igual que antes, ya que
sólo se ha hecho un
traslación de la conste-
lación.

Diferencias $\rightarrow$ energías

$$d = d(E)$$

Que vimos antes:

$$E' = E + \|\bar{a}\|^2$$

Donde E es la energía media para una constelación
centrada en su centro de gravedad, E' es para la
misma constelación traslada a $\bar{a}$, y $\|\bar{a}\|^2$ es la
energía del vector de traslación

$$\frac{d^2}{6} (M-1)(2M-1) = E + \left(\frac{M-1}{2}\right)^2 \cdot d^2$$

$$\bar{a} = \frac{(M-1)d}{2} \vec{\varphi}$$

$$E = \frac{d^2}{12} \left(2M-2(2M-1) - 3(M^2 - 2M+1) \right)$$

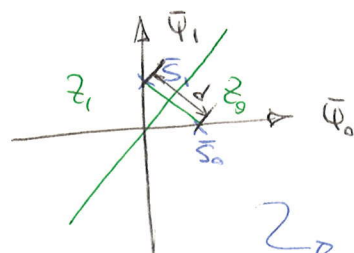
$$E = \frac{d^2}{12} (M-1)(M+1)$$

$$d = \sqrt{\frac{12E}{(M-1)(M+1)}}$$

$$P_e = 2 \left(1 - 1/M \right) \cdot Q \left(\sqrt{\frac{6}{M^2 - 1} \cdot \frac{E}{N_0}} \right)$$

b) Ortogonal

Ejemplo: Caso binario



$\bar{\psi}_0, \bar{\psi}_1$ ortogonales

$z \Rightarrow$ a filtro necesario.

$$d \Rightarrow p_e = Q \left(\frac{d/2}{\sqrt{N_b/2}} \right)$$

$$\bar{s}_0 = \left(d/\sqrt{2}, 0 \right)$$

$$\bar{s}_1 = \left(0, d/\sqrt{2} \right)$$

$$E = d^2/2 \Rightarrow d = \sqrt{2E}$$

$$p_e = Q \left(\sqrt{\frac{E}{N_0}} \right)$$

$\psi_0(t), \psi_1(t)$ unitarias y ortogonales:

$$\int_0^T \psi_0^2(t) dt = 1$$

$$\int_0^T \psi_0(t) \psi_1(t) dt = 0$$

$$\int_0^T \psi_1^2(t) dt = 1$$

Orthogonales

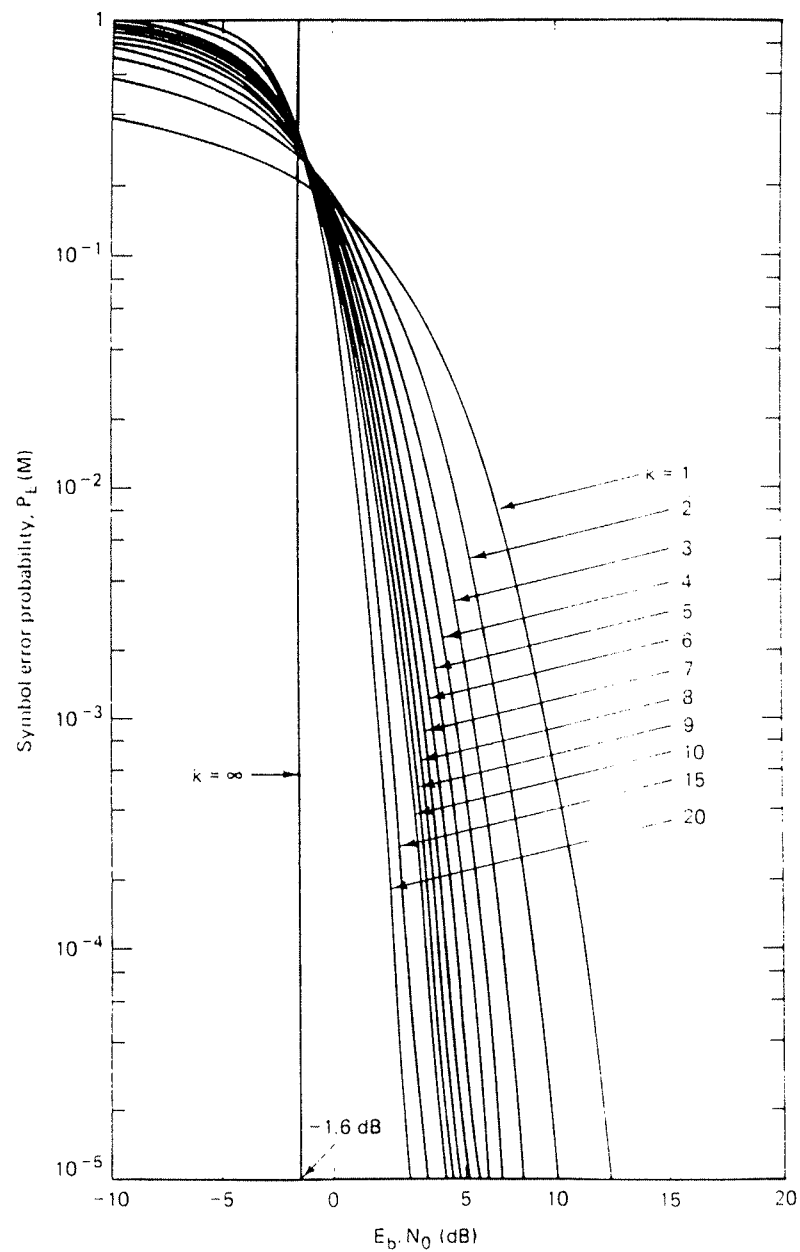
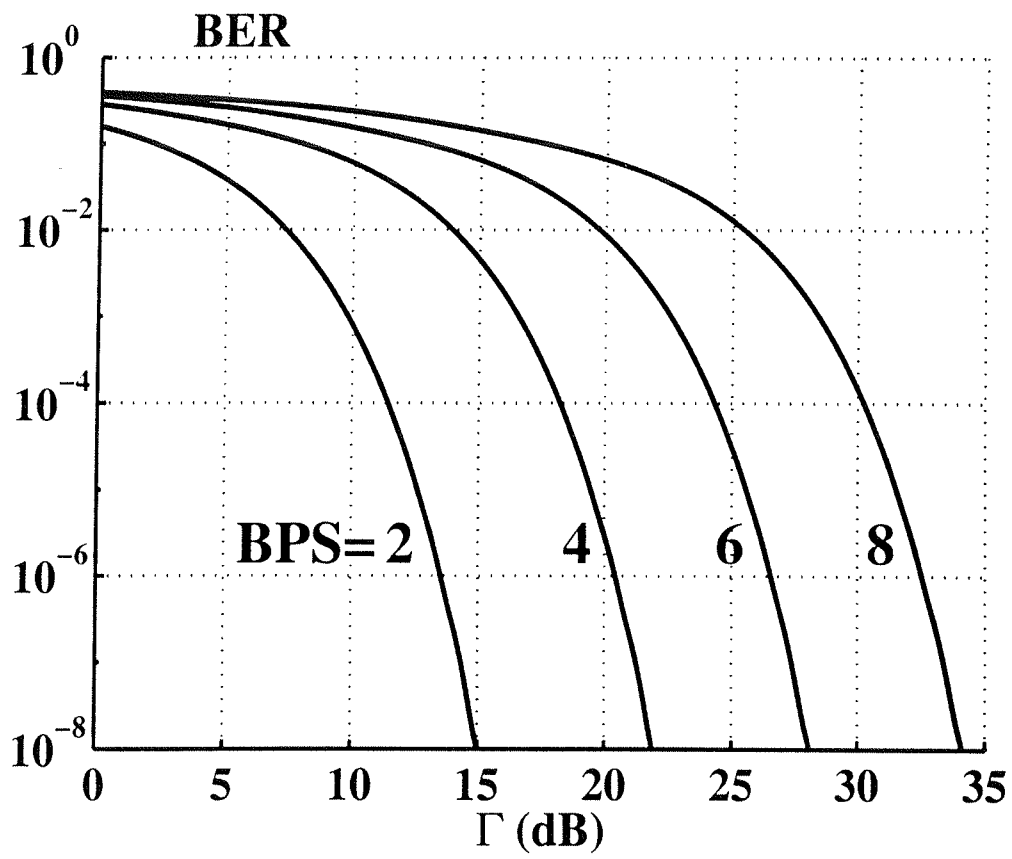
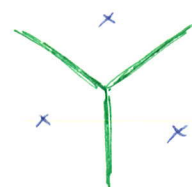
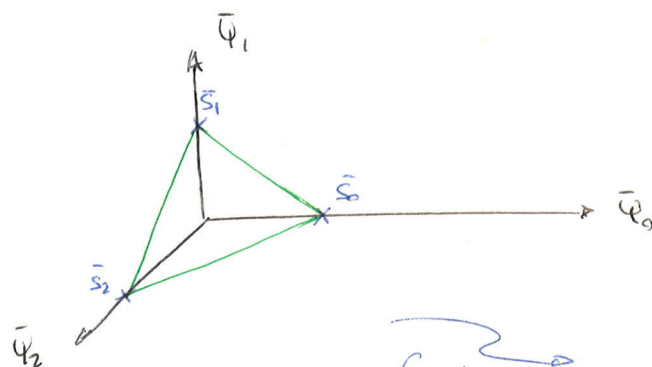


Figure 3.33 Symbol error probability for coherently detected M -ary orthogonal signaling. (Reprinted from W. C. Lindsey and M. K. Simon, *Telecommunication Systems Engineering*, Prentice-Hall, Inc., Englewood Cliffs, N.J., 1973, courtesy of W. C. Lindsey and Marvin K. Simon.)

Rejilla



- Multinivel:



$$\bar{s}_0 = \sqrt{E} \cdot \bar{\psi}_0$$

$$\bar{s}_1 = \sqrt{E} \cdot \bar{\psi}_1$$

$$\bar{s}_2 = \sqrt{E} \cdot \bar{\psi}_2$$

$$\vdots$$

$$\bar{s}_{M-1} = \sqrt{E} \cdot \bar{\psi}_{M-1}$$

$$p_i = 1/M$$

$$\hat{m} = \max_i \left((\bar{r}, \bar{s}_i) - \frac{1}{2} E_i + \frac{N_0}{2} \ln p_i \right)$$

$$(\bar{\psi}_0, \bar{\psi}_1) = 0$$

señales equiprobables y ortogonales

$$\hat{m} = \max_i (\bar{r}, \bar{s}_i) = \max_i (\bar{r}, \sqrt{E} \cdot \bar{\psi}_i)$$

$$\bar{r} = [r_0 \quad \dots \quad r_{M-1}]^T$$

$$\hat{m} = \max_i (\bar{r}, \bar{\psi}_i)$$

$$\bar{\psi}_i = [0 \quad \dots \quad 1 \quad \dots \quad 0]^T$$

$$\Rightarrow \hat{m} = \max_i (r_i)$$

Sólo tiene que mirar qué componente de la señal recibida es más grande

En z_i , la componente r_i es mayor que cualquier otra.

$$p_e = \sum_i p(e/u_i) \cdot p_i$$

$$\left\{ \begin{array}{l} p_i = 1/M \\ p(e/u_i) \text{ la misma para todos los } i \end{array} \right.$$

$$\rightarrow \boxed{p_e = p(e/u_i)} \text{ para cualquier } i$$

$$= 1 - p(e/u_i) = 1 - \int_{z_i} p(\bar{r}/u_i) d\bar{r}$$

$$\bar{r} = \bar{s}_i + \bar{u} \rightarrow \left\{ \begin{array}{l} r_0 = u_0 \\ r_1 = u_1 \\ \vdots \\ r_i = u_i + \sqrt{E} \\ \vdots \\ r_{M-1} = u_{M-1} \end{array} \right.$$

r_k ruido gaussiano de media u_k ($k \neq i$)
 r_i ruido gaussiano de media $\sqrt{E}$

$$p_e = 1 - \int_{z_i} p_{u_0 \dots u_{M-1}}(r_0, \dots, r_i - \sqrt{E}, \dots, r_{M-1}) dr_0 dr_1 \dots dr_{M-1}$$

$$= 1 - \int_{-\infty}^{r_i} \int_{-\infty}^{r_i} \dots \int_{-\infty}^{\dots} \int_{-\infty}^{r_i} \int_{-\infty}^{r_i} p_{u_0 \dots u_{M-1}}(r_0, \dots, r_{M-1}) dr_0 \dots dr_{M-1}$$

↑
i

$$= 1 - \int_{-\infty}^{\infty} \left(1 - Q\left(\frac{r_i}{\sqrt{N_h/2}}\right) \right)^{M-1} p_{u_i}(r_i) dr_i$$

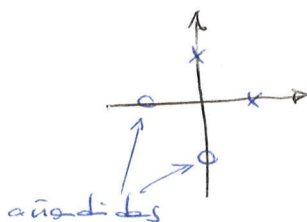
→ no tiene primitiva analítica
 y la resolver numérica es
 complicado
 ⇒ error

Si las señales son equiprobables y equienergéticas:

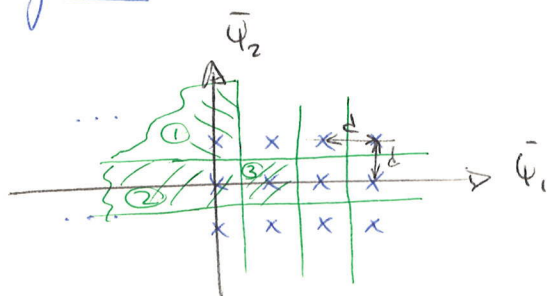
$$P_e \leq (M-1) Q\left(\sqrt{\frac{E}{N_0}}\right)$$

Desde el punto de vista de la energía, las señales ortogonales no son muy buenas. Se puede llevar el centro de gravedad al origen para mejorarlo en cuanto a energía, pero ya no son ortogonales
 $\Rightarrow$ Simplex

Otras son las biortogonales:



c) Rectangulares:



$$p_i = 1/M$$

$$P_e = \frac{1}{M} \left(N_0 P(e/w_0) + N_2 P(e/w_2) + N_3 P(e/w_3) \right)$$

$N_0 \equiv$ n° señales tipo 1

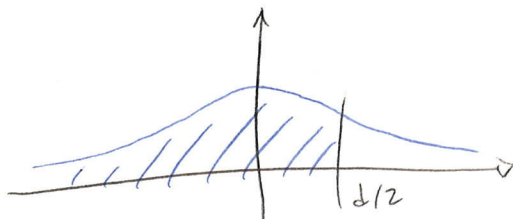
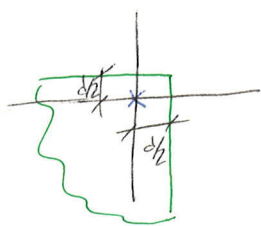
$$N_0 = 4$$

$$N_2 = \text{hay que calcularlo. Si } M = N_x \cdot N_y : N_2 = 2(N_x - 2) + 2(N_y - 2)$$

$$N_3 = (N_x - 2)(N_y - 2)$$

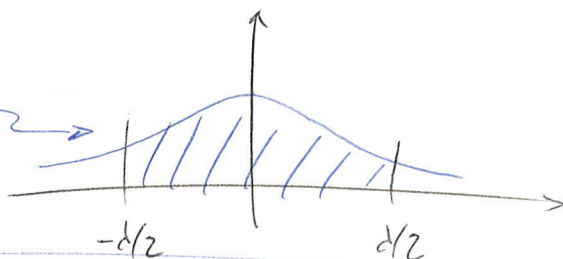
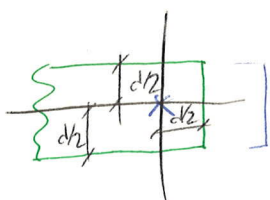
$$p(e|u_0) = 1 - p(c|u_0) = 1 - \int_{-\infty}^{d/2} \int_{-\infty}^{d/2} p_{u_0} r_1, r_2 / dr_1 dr_2$$

$$= 1 - \left(1 - Q \left(\frac{d/2}{\sqrt{N_0/2}} \right) \right)^2$$



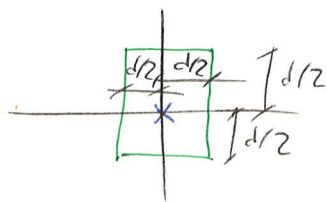
$$p(e|u_0) = 2Q \left(\frac{d/2}{\sqrt{N_0/2}} \right) - Q^2 \left(\frac{d/2}{\sqrt{N_0/2}} \right)$$

$$p(e|u_2) = 1 - p(c|u_2)$$

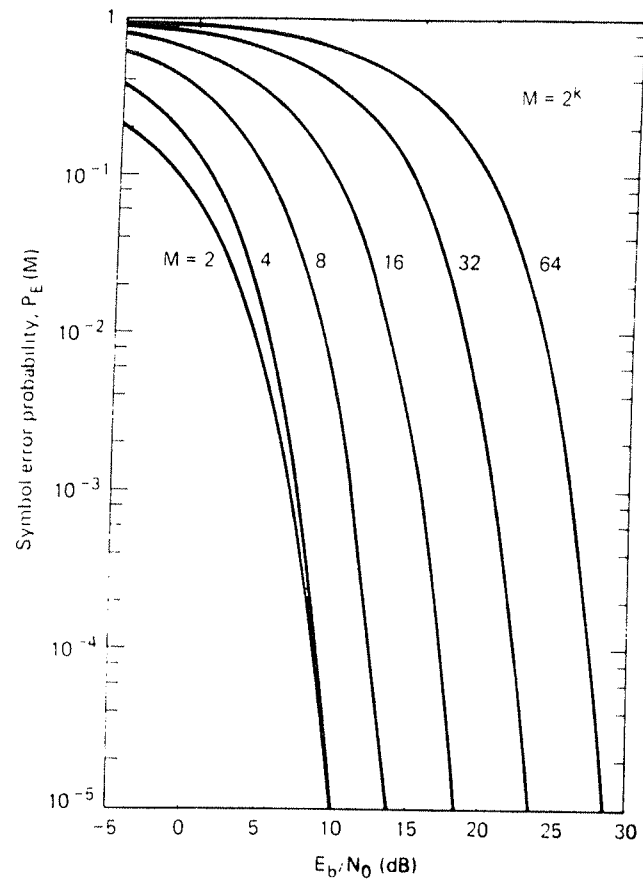


$$p(e|u_2) = 3Q \left(\frac{d/2}{\sqrt{N_0/2}} \right) - 2Q^2 \left(\frac{d/2}{\sqrt{N_0/2}} \right)$$

$$p(e|u_3) = 1 - p(c|u_3)$$

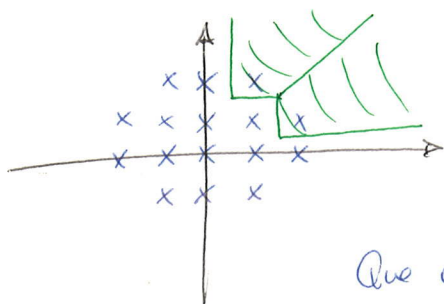


$$p(e|u_3) = 4Q \left(\frac{d/2}{\sqrt{N_0/2}} \right) - Q^2 \left(\frac{d/2}{\sqrt{N_0/2}} \right)$$



Section 3.4.5

N_0 es raro encontrar constelaciones del tipo:



Que no sea tratable como
buenos visto.

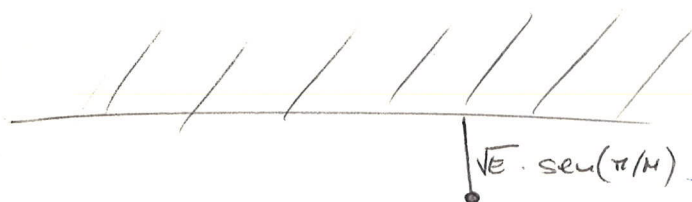
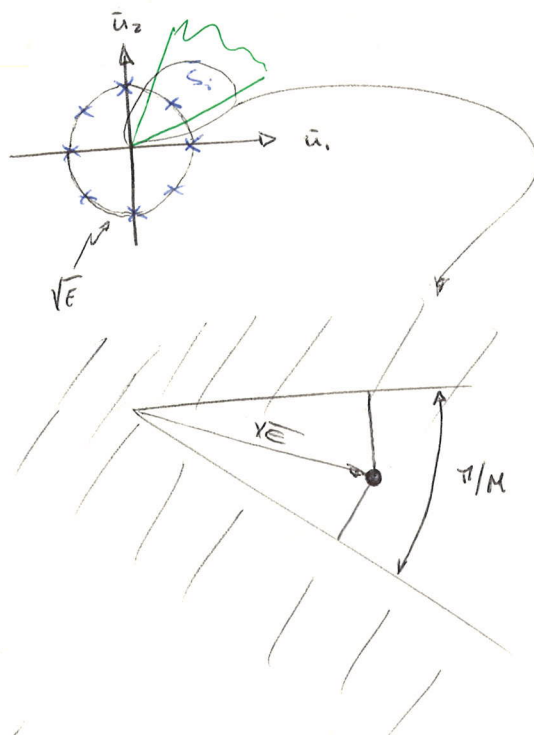
d) Sectoriales:

$$E_i = E$$

$$P_i = P$$

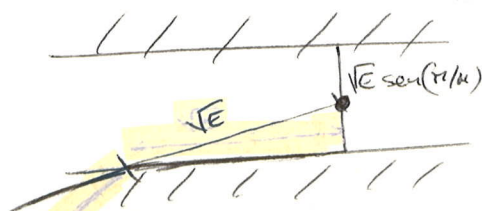
$$P_e = \sum_i p(e/u_i) p_i$$

$$= p(e/u_i) = 1 - p(c/u_i)$$



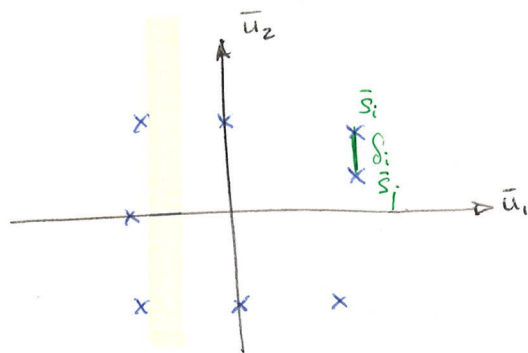
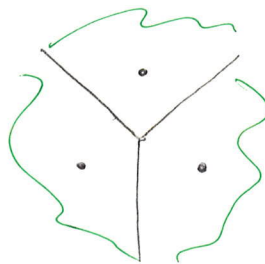
$$Q \left(\frac{\sqrt{E} \sin(\pi/M)}{\sqrt{N_0/2}} \right) < P_e < 2Q \left(\frac{\sqrt{E} \sin(\pi/M)}{\sqrt{N_0/2}} \right)$$

Cóter + rotar



e) Geometrias de geometria arbitria:

$$P_i = 1/M$$



geometrias de las regiones de decision varas
 $\Rightarrow$ error

Por ejemplo, la cota de Arturus y Dym:

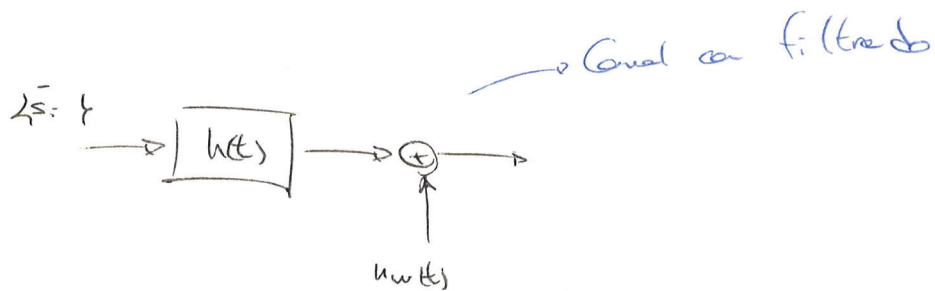
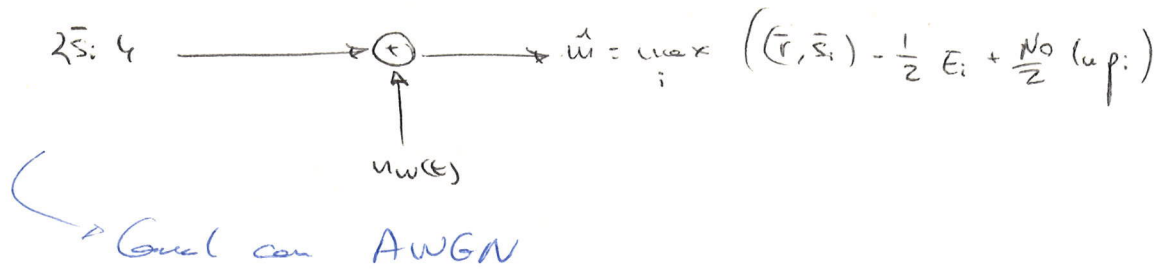
$$\left| Q\left(\frac{\bar{S}}{\sqrt{2N_0}}\right) \leq p_e \leq (M-1) Q\left(\frac{S^*}{\sqrt{2N_0}}\right) \right|$$

$\bar{S} \equiv$ para cada señal $\bar{s}_i$ se toma la distancia más
 alta a otra señal, $S_i: \bar{S} = \frac{1}{M} \sum_i S_i$

$S^* = \min S_i$ la menor de las distancias más altas
 a cada una de las señales.

3.5- MODELOS ESPECIALES

3.5.1- EFFECTO DEL FILTRADO

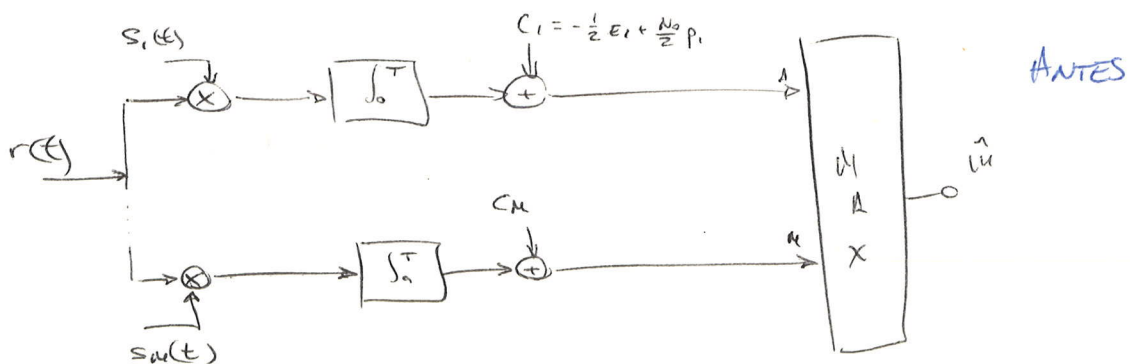


Las referencias cambian, en el primer caso se trata de las mismas señales $\bar{s}_i$ pero con ruido. En el segundo se usan señales filtradas:

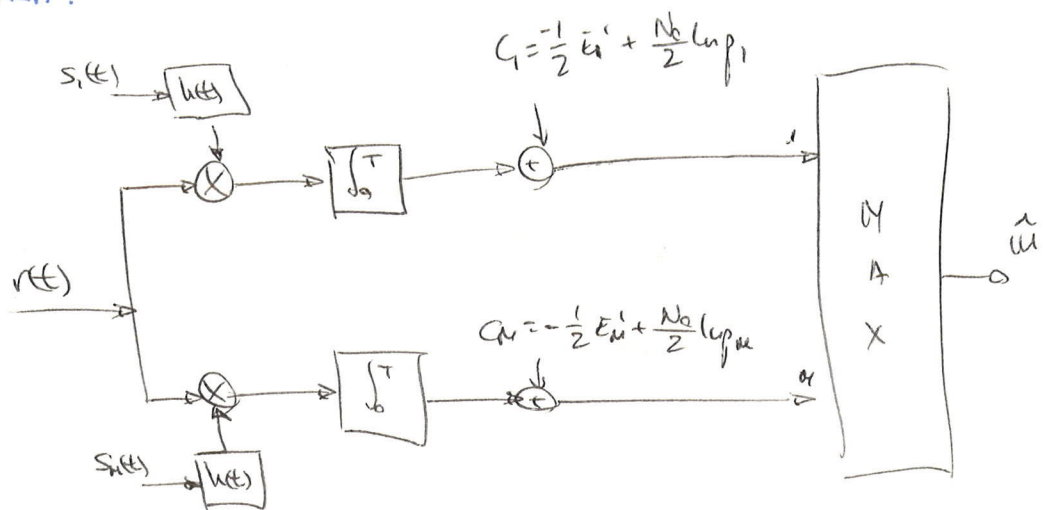
$$s_i'(t) = s_i(t) * h(t)$$

$$E_i \rightarrow E_i'$$

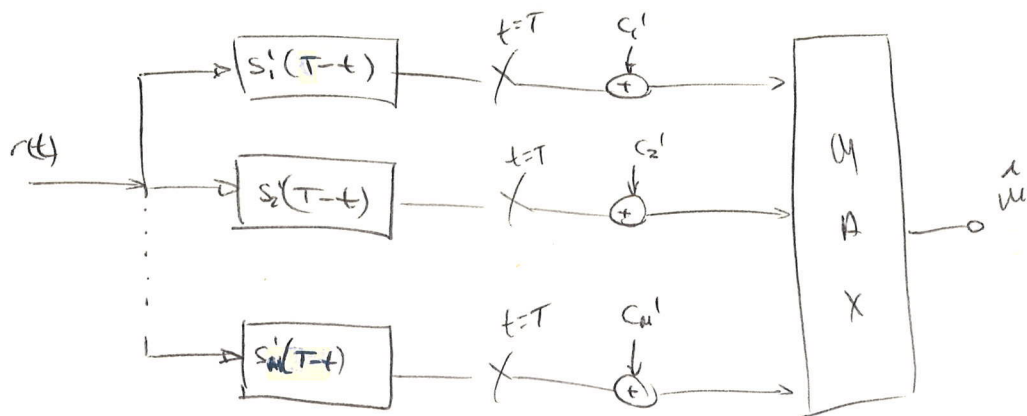
$$\hat{u} = \max_i \left((\bar{r}, \bar{s}_i') - \frac{1}{2} E_i' + \frac{N_0}{2} (u_{p_i}) \right)$$



Ahora:

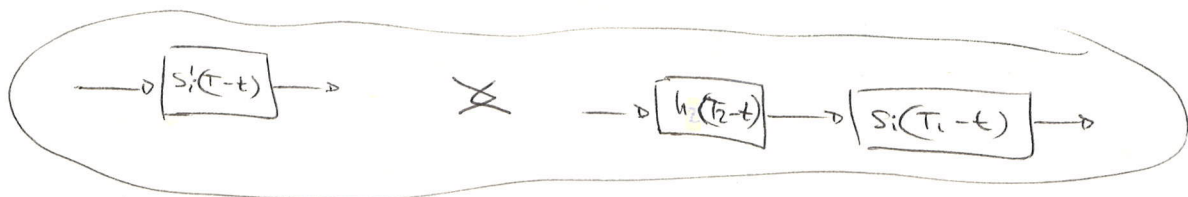


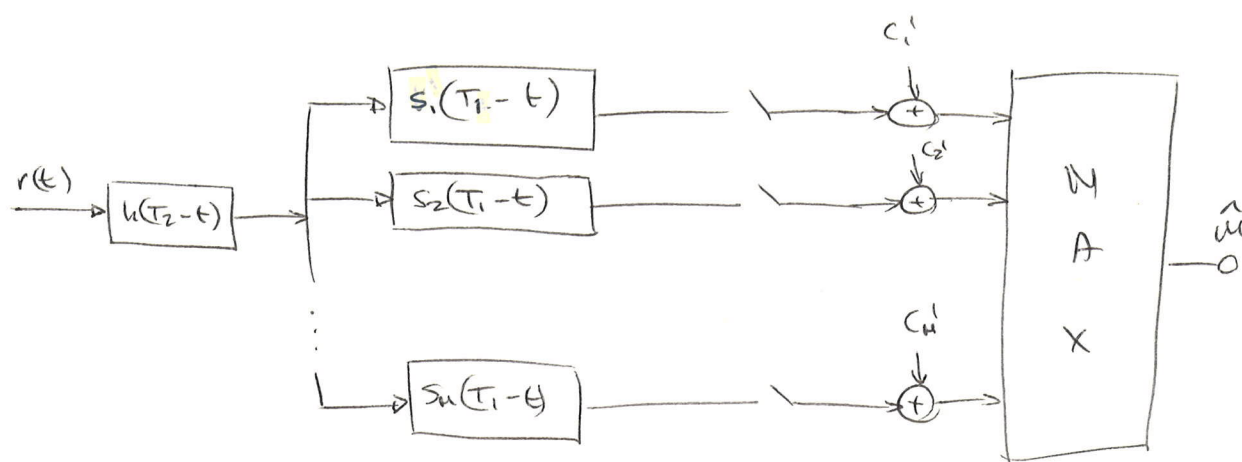
Para los filtros adaptados:



$$s'_i(T-t) = s_i(T_1-t) * h(T_2-t)$$

$$s: T_1 + T_2 = T$$





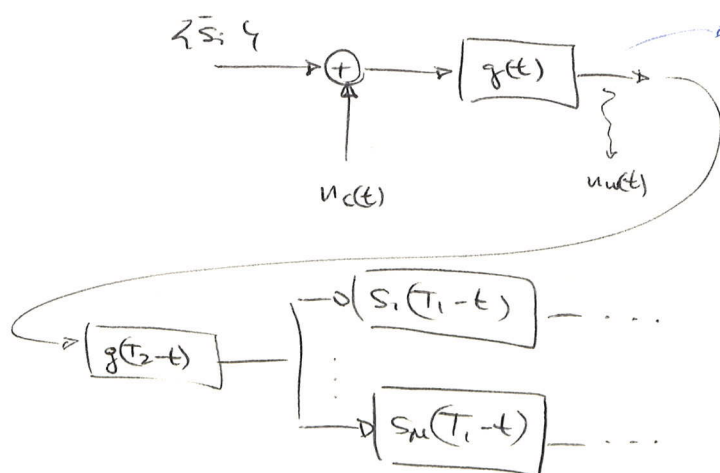
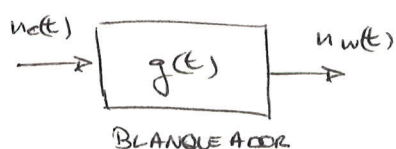
3.5.2- EFFECTO DEL RUIDO COLOREADO

Heuristics resuelto el caso de AWGN con DEP $N_0/2$

Ahora tenemos un ruido que no es blanco, $S_n(f)$

Bajo ciertas condiciones, y dada $S_n(f)$, se puede encontrar un filtro lineal llamado filtro blanqueador ($g(t)$), cuyo DEP es:

$$|G(f)|^2 = \frac{N_0}{2} \frac{1}{S_n(f)}$$



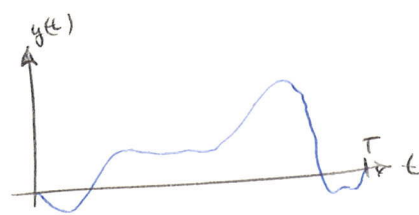
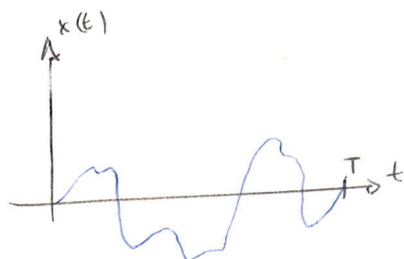
pero las señales no son
frecuenciales iniciales,
por lo que en el
receptor MAP hay que
volver a filtrar:

$$s_i'(t) = s_i(t) * g(t)$$

PROBLEMAS

① $R = 1 \Omega$

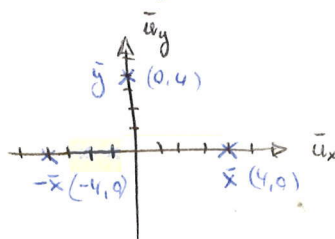
$$\begin{cases} \int_0^T x^2(t') dt' = \int_0^T y^2(t') dt' = 16 J \\ \int_0^T x(t') \cdot y(t') dt' = 0 \end{cases}$$



$G_{\text{aval}} = 0.5 \text{ AWGN}, S_{\text{ny}} = 4 \text{ w/Hz}$

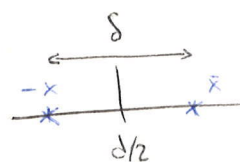
a) Pe mínima si el alfabeto es $x(t), -x(t)$

b) Repetir con $x(t), y(t)$

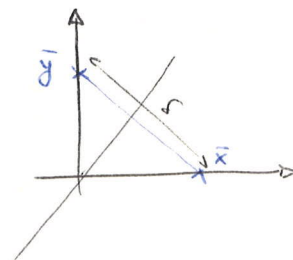


a) $P_e = Q\left(\frac{S/2}{\sqrt{N_0/2}}\right) = Q(2)$

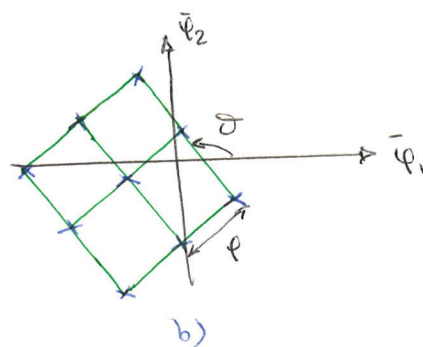
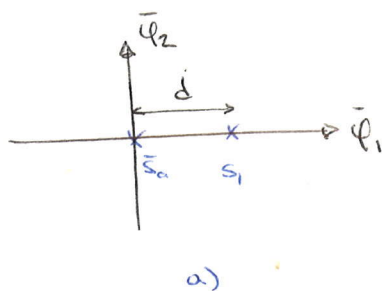
$\frac{N_0}{2} = 4$



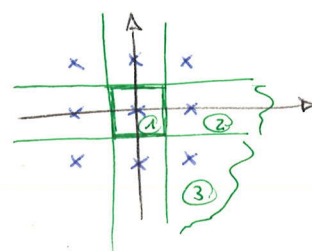
b) $P_e = Q(\sqrt{2})$



- ② a) $\Rightarrow p_e = q$ duas s  n  es equiprob  veis y canal AWGN
 Calcule p_e mínima para b) a partir de l y σ



N   depende de l y σ :

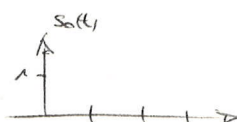
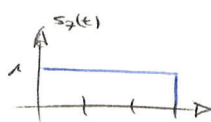
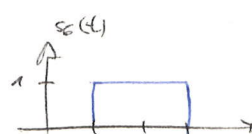
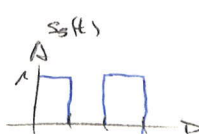
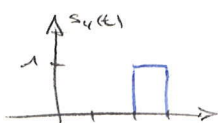
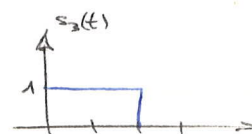
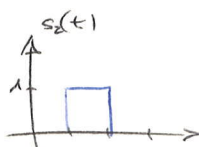
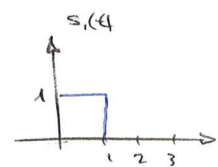


$$\begin{cases} P(e/w_1) = 4q - 4q^2 \\ P(e/w_2) = 3q - 2q^2 \\ P(e/w_3) = 2q - q^2 \end{cases}$$

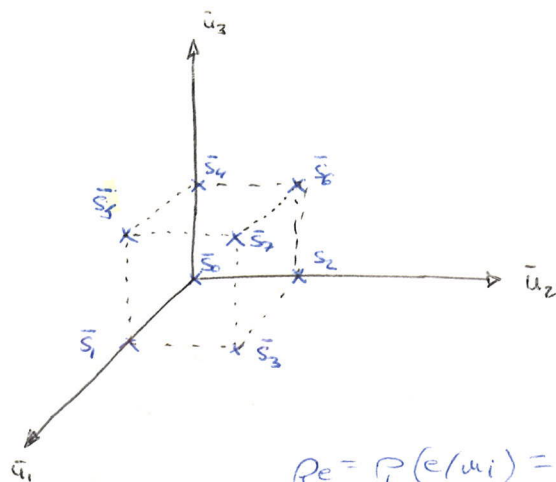
$$\begin{aligned} p_e &= \frac{1}{q} (4q - 4q^2) + \frac{1}{q} (3q - 2q^2) + \frac{1}{q} (2q - q^2) \\ &= \frac{8}{3} q - \frac{16}{9} q^2 \end{aligned}$$

- ③ Calcular p_e mínima en un canal AWGN ($S_N = N_0/2$)

Se:



Base: $s_1(t), s_2(t), s_4(t)$



$$P_e = P(e/u_i) = 1 - P(c/u_i)$$

$$= 1 - P(u_1 < 1/2, u_2 < 1/2, u_3 < 1/2)$$

$$= 1 - P(u_1 < 1/2) \cdot P(u_2 < 1/2) \cdot P(u_3 < 1/2)$$

$$1 - Q\left(\frac{1/2}{\sqrt{N_0/2}}\right)$$

$$P_e = 1 - \left(1 - Q\left(\frac{1/2}{\sqrt{N_0/2}}\right)\right)^3 = Q\left(\frac{1/2}{\sqrt{N_0/2}}\right) - 3Q^2\left(\frac{1/2}{\sqrt{N_0/2}}\right) + 3Q^3\left(\frac{1/2}{\sqrt{N_0/2}}\right)$$

- ⑤ N señales definidas en $0 \leq t \leq T$. N mensajes. Canal AWGN.
Señales iguales en $t_1 \leq t \leq t_2$

a) Demuestra que un receptor óptimo puede ignorar $t_1 \leq t \leq t_2$ sin dejar de ser óptimo

b) ¿Y si el ruido no es blanco?

a) Irrelevante $\Rightarrow$ no lleva información $\Rightarrow$ se puede omitir.

$$\begin{aligned} \hat{u}_i &= \max_i \left(\int_0^T r(t) s_i(t) dt - \frac{1}{2} E_i + \frac{N_0}{2} \ln p_i \right) \\ &= \max_i \left(\int_0^{t_1} r(t) s_i(t) dt + \underbrace{\int_{t_1}^{t_2} r(t) s_i(t) dt}_{\text{constante } \forall i} + \int_{t_2}^T r(t) s_i(t) dt - \frac{1}{2} E_i + \frac{N_0}{2} \ln p_i \right) \\ &\quad \Rightarrow \text{irrelevante} \end{aligned}$$

b) $\rightarrow$ Filtro blanqueador

$$s'_i(t) = s_i(t) * g(t)$$

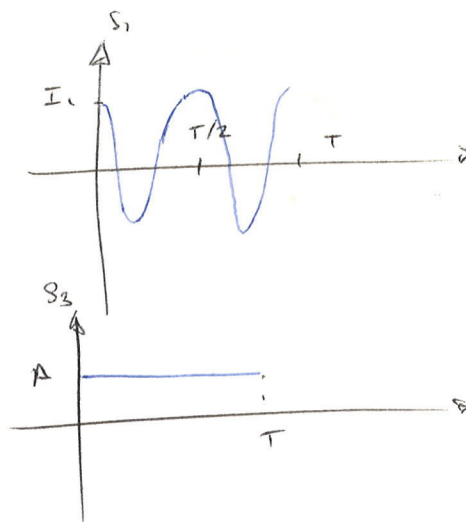
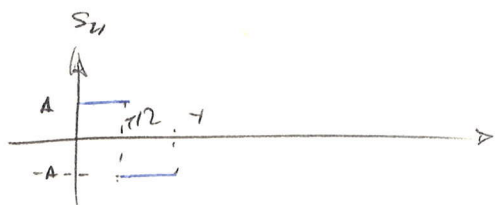
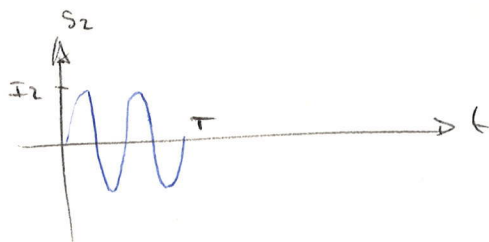
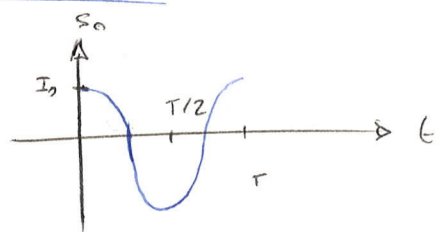
$$s'_i(t) \quad t_1 \leq t \leq t_2$$

$$s'_i(t) = \int_{-\infty}^{\infty} s_i(t-\tau) g(\tau) d\tau \quad t_1 \leq t \leq t_2$$

$\rightarrow$ necesito s_i fuera de (t_1, t_2) ,
por lo que en general no
son iguales.

Por tanto, en general no es cierto

Otro Problema:



Equiprobables, cual AWGN

- I_0, I_1, I_2 para que sean equieenergéticos
- Receptor óptimo de complejidad mínima
- P_e ?

$$a) \quad s_0 = I_0 \cos \frac{2\pi}{T} t \quad s_2 = I_2 \sin \frac{4\pi}{T} t \quad s_4 = \begin{cases} A & 0 \leq t \leq T/2 \\ -A & T/2 \leq t \leq T \end{cases}$$

$$s_1 = I_1 \cos \frac{4\pi}{T} t \quad s_3 = A$$

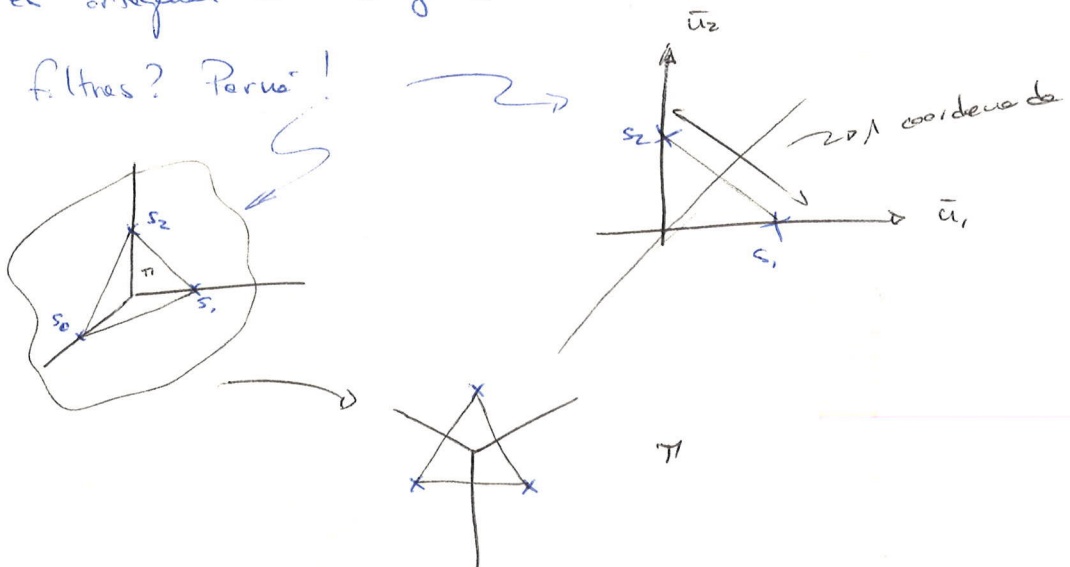
$$E_2 = \frac{I_2^2}{2} \cdot T = A^2 \cdot T = E_3 \Rightarrow \boxed{I_i = A\sqrt{2} \quad i=0,1,2}$$

b) Base a.o.j.a:

s_0, s_1, s_2 y s_3 ortogonales entre sí

s_4 es ortogonal a s_2 y s_3 . También a s_1 y s_0

¿5 filtros? Párrafo!



Si tenemos M señales ortogonales, como mucho
hacer falta $M-1$ filtros:

$$\begin{array}{cc} s_0 & 0 \\ s_1 & s_1 - s_0 \\ \vdots & \vdots \\ s_M & s_M - s_0 \end{array} \left\{ \begin{array}{l} \text{considerar los vectores} \\ \text{diferencia} \end{array} \right.$$

$$\hat{w} = \max_i \left((\bar{r}_i, \bar{s}_i) - 1/2 E_i + \frac{N_0}{2} \ln p_i \right)$$

$$(\bar{r}_i, \bar{s}_0) - (\bar{r}_i, \bar{s}_0) = 0$$

$$(\bar{r}_i, \bar{s}_i) - (\bar{r}_i, \bar{s}_0) = (\bar{r}_i, \bar{s}_i - \bar{s}_0)$$

$$(\bar{r}_i, \bar{s}_{M-1}) - (\bar{r}_i, \bar{s}_0) = (\bar{r}_i, \bar{s}_{M-1} - \bar{s}_0)$$

Propuesto:

Transmisión de 2 señales equiprobables en un canal AWGN ($N_0/2$):

$$s_0(t) = -s_1(t) = e^{-t} \quad t \geq 0$$

Calcular:

- Calcular P_e de un receptor óptimo ($0 \leq t \leq \infty$)
- Comparar el resultado anterior con el P_e de un receptor que restringe el intervalo a $0 \leq t \leq 2$

$$a) \quad P_e = Q\left(\frac{d/2}{\sqrt{N_0/2}}\right)$$

$$d = \sqrt{2E} = \int_0^{\infty} e^{-2t} dt = \frac{1}{2}$$

$$P_e = Q\left(\frac{1}{\sqrt{2N_0}}\right)$$

- Para $0 \leq t \leq 2$ hay menos energía:

$$E_2 = \int_0^2 e^{-2t} dt = \frac{1}{2} (1 - e^{-4}) = 0.491$$

$$P_e = Q\left(\frac{0.491}{\sqrt{2N_0}}\right)$$

